

برنامه‌ریزی احتمالی انرژی در ریز شبکه شامل خودروهای الکتریکی و منابع تجدیدپذیر

ابوالفضل قاسمی^۱، مهدی بانزاد^۲، دانشیار، مرتضی رحیمیان^۳، دانشیار

۱- دانشکده برق و رباتیک- دانشگاه صنعتی شاهرود- شاهرود- ایران

a.ghasemi@ shahroodut.ac.ir

۲- دانشکده برق و رباتیک- دانشگاه صنعتی شاهرود- شاهرود- ایران

m.banejad@ shahroodut.ac.ir

۳- دانشکده برق و رباتیک- دانشگاه صنعتی شاهرود- شاهرود- ایران

morteza.rahimian@shahroodut.ac.ir

چکیده: با گسترش مفهوم ریز شبکه و هوشمندسازی شبکه‌های الکتریکی، امروزه منابع تولید پراکنده و ذخیره‌کننده‌ها با سرعت بیشتری به سیستم قدرت اختلاف می‌شوند. همچنین به دلیل جدی تر شدن بحث آلدگی هوا، تعداد خودروهای الکتریکی در بخش حمل و نقل رو به افزایش می‌باشد که این موضوع موجب اختلاف شدن بار الکتریکی شبکه می‌گردد. با وجود زیرساخت‌های لازم و مدیریت صحیح، خودروهای الکتریکی مدرن می‌توانند برخی اوقات به عنوان یک منبع انرژی به تامین بارهای شبکه نیز کمک کنند. این مقاله با توجه به قیمت بازار انرژی، قیمت پیشنهادی توسط منابع تولید پراکنده و همچنین خودروهای الکتریکی موجود در ریز شبکه، مدیریت انرژی روز آینده را برای منابع تولید و ذخیره مورد مطالعه قرار داده است. به دلیل حضور منابع تجدیدپذیر و وجود عدم قطعیت در تولید، برنامه‌ریزی احتمالی دو مرحله‌ای پیشنهاد شده است. ساختار مساله به صورت برنامه‌ریزی احتمالی خطی مختلط با عدد صحیح می‌باشد که برای یک سیستم نمونه توسط نرم افزار GAMS شبیه‌سازی شده است. نتایج نشان می‌دهند که به کمک این برنامه‌ریزی، مدیریت ریز شبکه قادر خواهد بود تا قبل از مشخص شدن مقدار دقیق تولید منابع تجدیدپذیر برخی تصمیمات را به صورت قطعی اتخاذ نماید؛ به طوری که مجموع هزینه‌های بهره‌برداری مورد انتظار حداقل گردد.

واژه‌های کلیدی: ریز شبکه، مدیریت انرژی، منابع تجدیدپذیر، خودروهای الکتریکی، برنامه‌ریزی احتمالی.

تاریخ ارسال مقاله: ۱۳۹۶/۰۲/۱۶

تاریخ پذیرش مقاله: ۱۳۹۶/۰۹/۱۲

نام نویسنده‌ی مسئول: مهدی بانزاد

نشانی نویسنده‌ی مسئول: شاهرود- پردیس دانشگاه صنعتی شاهرود- دانشکده برق و رباتیک

۱- مقدمه

مدل مبتنی بر قیمت استفاده شده که هدف آن حداقل سازی هزینه‌ی شارژ خودروها و حداکثر سازی سود ایستگاه‌ها بوده است. یکی از مسایل مهمی که همواره در سیستم‌های انرژی مورد توجه بوده است، بحث مدیریت انرژی می‌باشد. طبق تعریف انجمن مهندسان آلمان، مدیریت انرژی شامل برنامه‌ریزی و بهره‌برداری واحدهای تولید و مصرف انرژی است؛ به طوری که نیازها تامین گردد و اهداف زیست محیطی و اقتصادی برآورده شوند [15]. در طی سالیان اخیر مطالعات زیادی بر روی مدیریت انرژی در ریز شبکه‌ها انجام شده است و مراجع مختلفی مانند [16-19] مدیریت تولید و بار را در ریز شبکه‌ها مورد بررسی قرار داده‌اند. بسیاری از این مطالعات یک مدل را برای برنامه‌ریزی انرژی ارایه داده و به شیوه‌های مختلف آن را حل نموده و مورد تحلیل قرار داده‌اند. به عنوان نمونه [17] به کمک برنامه‌ریزی خطی مختلط با عدد صحیح مدلی را برای مدیریت تولید، بار و ذخیره‌سازی پیشنهاد کرده است. در مسایل برنامه‌ریزی انرژی، معیارهای مختلفی به عنوان تابع هدف مورد استفاده قرار گرفته‌اند. مراجع بسیاری از جمله [17,20]، حداقل سازی هزینه‌ی انرژی را به عنوان تابع هدف در نظر گرفته‌اند. هر چند معیارهایی مانند حداقل-سازی آلیندگی [21]، حداقل نمودن مصرف سوخت خودروهای هیبریدی [22]، حداقل سازی تلفات سیستم [23] و همچنین حداكثر سازی رفاه اجتماعی [24] نیز مورد توجه قرار گرفته‌اند.

مرجع [25] به برنامه‌ریزی انرژی روز آینده در ریز شبکه‌ی هوشمند پرداخته است که در آن برخی از مصرف کنندگان دارای منابع تولید پراکنده و ذخیره کننده بوده و قادر به شرکت در برنامه‌ی مدیریت مصرف با هدف کاهش هزینه‌ها می‌باشند. در [26] یک مدل خطی مختلط با عدد صحیح برای استفاده از واحدهای تولید پراکنده ارایه شده و تاثیر خودروی الکتریکی به عنوان بار پاسخگو بر روی هزینه‌ی تولید، مورد مطالعه قرار گرفته است. در [27] نیز از طریق برنامه‌ریزی وسایل مصرفی مشترکان خانگی با هدف حداقل سازی هزینه‌ی انرژی، مدیریت بار در شبکه‌ی هوشمند با تعریفی انرژی غیر ثابت مورد مطالعه قرار گرفته است. در همین راستا، [28] نیز یک روش بهینه‌ی را برای ورود و خروج بارهای مشترکان خانگی با هدف حداقل سازی هزینه‌های انرژی ارایه نموده است.

پیش‌بینی نمودن برخی پارامترها در آینده، مانند تولید منابع تجدیدپذیر و بار، همواره با خطا همراه می‌باشد که این موضوع می‌تواند برنامه‌ریزی انرژی را با چالش روپرور کند [3]. مطالعات مختلف از روش‌های متعددی برای تحلیل عدم قطعیت استفاده کرده‌اند. به عنوان نمونه در [19] یک شیوه احتمالی برای مدیریت انرژی در ریز شبکه ارایه شده که در آن تولید منابع تجدیدپذیر نیز لحاظ گشته است. مساله از نوع برنامه‌ریزی خطی مختلط با عدد صحیح بوده که به کمک تجزیه بذرز حل شده است. مرجع [23] با لحاظ نمودن عدم قطعیت منابع تجدیدپذیر، برنامه‌ریزی تولید و ذخیره را انجام داده و از تابع چند هدفه که دارای دو بخش تلفات و رزرو می‌باشد، استفاده نموده

مساله‌ی انرژی یکی از عوامل بسیار مهم در توسعه‌ی جوامع به شمار می‌رود و تامین انرژی پایدار از مهم‌ترین چالش‌های پیش روی کشورهای مختلف می‌باشد [1]. استفاده از سیستم‌های تولید پراکنده و منابع تجدیدپذیر به عنوان یکی از راهکارهای پاسخگویی به این چالش معروفی شده است؛ به طوری که امروزه این قبیل تکنولوژی‌ها در حال اضافه شدن به شبکه‌های توزیع می‌باشند. در همین راستا مفهوم ریز شبکه‌ها برای مدیریت تکنولوژی‌های جدید پیشنهاد شده‌اند [2]. ریز شبکه‌ها سیستم‌های قدرت کوچک و مدرن هستند که وجود منابع مختلف تولید و ذخیره‌ساز در آن‌ها، فوایدی همچون کاهش هزینه‌ها، بهبود قابلیت اطمینان و کاهش انتشار گازهای آلینده را می‌تواند به همراه داشته باشد [3,4].

پس از مقررات زدایی از صنعت برق، هوشمندسازی شبکه یکی از جدیدترین پیشنهادهایی بوده که در سیستم قدرت مطرح شده است. شبکه‌های هوشمند برای انتقال و توزیع بهینه‌ی برق از سوی تامین-کنندگان به مصرف کنندگان، از تکنولوژی ارتباطات و اطلاعات استفاده می‌کنند [5]. ریز شبکه‌های هوشمند یک راه مناسب برای اضافه کردن منابع تجدیدپذیر در سطح عمومی می‌باشند و مشارکت مشترکان را در پروژه‌های عمومی سیستم قدرت ممکن می‌سازند [6].

با جدی تر شدن موضوع آلوودگی هوا، بسیاری از کشورها سیاست کاهش انتشار گازهای آلینده را در پیش گرفته‌اند [7]. این موضوع موجب شده است تا تکنولوژی‌های تولید پراکنده و منابع تجدیدپذیر بسیار مورد توجه قرار بگیرند تا جایی که برای استفاده از این سیستم‌ها، مشوق‌های مالی در نظر گرفته می‌شود [8]. با توجه به سهم بالای بخش حمل و نقل در تولید آلینده‌ها، پیش‌بینی می‌شود که خودروهای الکتریکی مدرن با قابلیت شارژ توان به سمت شبکه (V2G) در آینده‌ای نزدیک از اجزای مهم شبکه‌های الکتریکی و حمل و نقل به شمار بروند [9]. شارژ بدون کنترل این خودروها ممکن است مشکلاتی را در پی داشته باشد؛ در حالی که اگر این کار به صورت برنامه‌ریزی شده انجام شود، می‌تواند به حل برخی از مشکلات شبکه کم کند [10]. این عوامل باعث شده‌اند تا مدیریت شارژ / دشارژ خودروهای الکتریکی در مراجع مختلفی مورد مطالعه قرار بگیرد. به عنوان نمونه در [11] استراتژی‌های مختلف شارژ خودروهای الکتریکی شامل شارژ بدون کنترل و کنترل هوشمند با قابلیت V2G، مورد بررسی قرار گرفته است. در [12] معادلات مربوط به دینامیک‌های مکانیکی خودرو و همچنین تلفات باتری نیز در شارژ بهینه‌ی خودروها لحاظ شده‌اند. مرجع [13] با استفاده از یک مدل استاتیکی برای بارهای مربوط به شارژ خودروها، شیوه‌ای برای مدیریت انرژی مصرفی خودروهای الکتریکی ارایه نموده است. در [14]، استراتژی‌های بهینه‌ی استفاده از خودروهای الکتریکی و ایستگاههای تعویض باتری خودرو در یک ریز شبکه‌ی هوشمند مورد بررسی قرار گرفته است. برای ایجاد هماهنگی میان شارژ خودروها و ایستگاههای تعویض باتری، از

۲- مدیریت انرژی در ریز شبکه

با بکارگیری منابع مختلف تولید و همچنین بارهای پاسخگو در ریز شبکه‌ها، به طور یقین مدیریت و برنامه‌ریزی انرژی در شبکه‌های هوشمند آینده همچنان از محورهای مهم مطالعات سیستم‌های قدرت خواهد بود. از آنجا که خودروهای الکتریکی یکی از گروههای مصرفی در شبکه‌های آینده به شمار می‌آید، برنامه‌ریزی بهینه‌ی شارژ/دشوارژ خودروها در مدیریت انرژی بسیار مهم خواهد بود. در مدیریت انرژی ریز شبکه، عملکرد بهینه‌ی هر یک از اجزای سیستم مانند منابع تولید پراکنده و ذخیره‌کننده‌ها در دوره‌ی بهره‌برداری تعیین می‌گردد. در این مطالعه، تبادل انرژی با شبکه‌ی بالادستی، تولید توسط منابع محلی و همچنین شارژ/دشوارژ خودروهای الکتریکی در طول دوره برنامه‌ریزی به گونه‌ای انجام می‌شود تا مجموع هزینه‌های بهره‌برداری حداقل شود. بدین منظور نیاز است تا روابط حاکم بر سیستم به خوبی مشخص شوند.

بهره‌بردار ریز شبکه موظف به تأمین کل بار مصرفی ریز شبکه، متشکل از بارهای عادی و خودروهای الکتریکی، می‌باشد. مجموع هزینه‌های خرید انرژی از شبکه، خرید انرژی از مولدهای محلی و خودروها، و هزینه‌ی وارد مدار کردن واحدهای محلی، به عنوان هزینه‌ی کل بهره‌برداری در نظر گرفته شده است. با فرض این که هیچ عدم قطعیتی در مساله وجود نداشته باشد، رابطه‌ی (۱) ساختار هزینه‌ی کل را در دوره‌ی بهره‌برداری نشان می‌دهد:

$$\text{Min } F = \sum_t (C_t^{\text{grid}} + C_t^{\text{DG}} + C_t^{\text{SU}} + C_t^{\text{EV}}) \quad (1)$$

که $C_t^{\text{EV}}, C_t^{\text{SU}}, C_t^{\text{DG}}, C_t^{\text{grid}}$ به ترتیب هزینه‌های تبادل انرژی با شبکه، انرژی خریداری شده از منابع تولید پراکنده، راهاندازی منابع تولید پراکنده و انرژی خریداری شده از خودروهای الکتریکی در بازه زمانی t می‌باشند. با توجه به این که مساله‌ی مدیریت انرژی در این مقاله به صورت احتمالی مورد بررسی قرار گرفته است، در بخش‌های بعدی تابع هدف به شکل کامل‌تری بازنویسی خواهد شد.

۲-۱- تشریح تابع هدف و قیود حاکم بر مساله

- تبادل انرژی با شبکه‌ی اصلی

در حالت کلی ریز شبکه می‌تواند به شبکه‌ی اصلی متصل باشد یا این که به صورت مستقل کار کند. در صورت متصل بودن به شبکه‌ی بالادست، ریز شبکه علاوه بر دریافت انرژی، می‌تواند تولید مازاد خود را نیز به شبکه تحویل دهد. مقدار توان تبادلی با شبکه‌ی اصلی (P_t^{grid}) دارای محدودیت می‌باشد:

$$P_{\min}^{\text{grid}} \leq P_t^{\text{grid}} \leq P_{\max}^{\text{grid}} \quad (2)$$

است. همچنین در [29] نیز یک برنامه‌ریزی احتمالی انرژی در ریز شبکه پیشنهاد شده است که تکنولوژی‌های مختلف تولید پراکنده، منابع تجدیدپذیر و ذخیره‌سازها در نظر گرفته شده و مساله برنامه‌ریزی پیشنهادی به کمک روش‌های هوشمند حل شده است. در [30] نیز به مساله‌ی وارد کردن واحدهای تولیدی به مدار با لحاظ کردن عدم قطعیت تولید و بار مصرفی پرداخته شده است. این مرجع تعدادی سناریوی معترض برای عدم قطعیت منابع باد و خورشید و بار لحاظ نموده و تحت سناریوهای مختلف، یک الگوریتم برای حداقل‌سازی هزینه و آلایندگی ارایه داده است. مرجع [31] مدیریت منابع انرژی در ریز شبکه را انجام داده است که در آن عدم قطعیت انرژی‌های تجدیدپذیر، رزرو مورد نیاز و بار خودروهای الکتریکی در نظر گرفته شده‌اند. در [32] مفهوم پارکینگ هوشمند برای خودروهای الکتریکی مطرح شده و مدلی برای مدیریت منابع انرژی در یک ریز شبکه که دارای پارکینگ‌های هوشمند می‌باشد، پیشنهاد شده است. برخی از مطالعات مانند [16] نیز در برنامه‌ریزی‌ها از مفهوم تجمیع کننده یا اگریگیتور^۲ به عنوان یک عامل واسطه میان مصرف‌کنندگان و بهره‌بردار شبکه استفاده نموده‌اند.

مقاله‌ی حاضر به مطالعه‌ی مدیریت انرژی در ریز شبکه می‌پردازد که دارای منابع تولید پراکنده، بار مصرفی و همچنین خودروهای الکتریکی با قابلیت V2G می‌باشد. این ریز شبکه به شبکه‌ی اصلی متصل بوده و در آن علاوه بر مولدهای سوخت فسیلی، پنلهای فتوولتایک نیز بخشی از تولید را بر عهده دارند. بنابراین عدم قطعیت موجود در تولید باید در برنامه‌ریزی انرژی لحاظ شود که بدین منظور از برنامه‌ریزی احتمالی دومرحله‌ای^۳ استفاده شده است. به طور کلی محورهای مهم این مقاله عبارتند از:

- پیشنهاد مدیریت انرژی در ریز شبکه دارای منابع تجدیدپذیر (فتولتاکیک) و خودروهای الکتریکی به صورت برنامه‌ریزی خطی مختلط با عدد صحیح.
- در نظر گرفتن مساله‌ی ورود و خروج واحدهای تولیدی (UC^۴)
- لحاظ نمودن عدم قطعیت تولید و توسعه‌ی برنامه‌ریزی احتمالی دومرحله‌ای.

در این مطالعه فرض شده است که سیستم مدیریت انرژی ریز شبکه به قیمت‌های بازار روز آینده دسترسی دارد [32,31]. با توجه به ساختار مساله، برنامه‌ریزی انرژی به صورت یک برنامه‌ریزی احتمالی خطی مختلط با عدد صحیح پیشنهاد شده است و نتایج شبیه‌سازی برای یک سیستم نمونه به کمک نرم افزار GAMS^۵ مورد تحلیل قرار گرفته‌اند.

$$C_t^{\text{SU}} = \sum_j SUC_{j,t} \quad (10)$$

$$SUC_{j,t} = \begin{cases} SU_j & ; \text{if } (w_{j,t} - w_{j,t-1}) > 0 \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases} \quad (10\text{.ب})$$

که هزینه $SUC_{j,t}$ بابت راهاندازی شدن واحد ز در زمان t می‌باشد. متغیر باینری $w_{j,t}$ در مدار بودن ($=1$) و خارج از مدار بودن ($=0$) واحد ز در زمان t را بیان می‌کند. SU_j نیز مقدار هزینه‌ای است که بابت هر بار راهاندازی مولد ز، به سیستم تحمیل می‌گردد.

همچنین منابع موجود در شبکه دارای محدودیت تولید می‌باشند. اگر واحد ز در مدار باشد ($w_{j,t} = 1$) آنگاه $P_{j,\min}^{DG}, P_{j,\max}^{DG}$ به ترتیب حداکثر و حداقل توان تولیدی آن واحد می‌باشند.

$$w_{j,t}.P_{j,\min}^{DG} \leq P_{j,t}^{DG} \leq w_{j,t}.P_{j,\max}^{DG} \quad (11)$$

منابع تولید پراکنده می‌توانند مبتنی بر سوخت‌های فسیلی و یا انرژی‌های تجدیدپذیر باشند. مهم‌ترین انرژی‌های تجدیدپذیر، انرژی باد و خورشید هستند. در این مقاله از تکنولوژی فتوولتاییک استفاده شده است که میزان تولید توسط این سیستم‌ها، به تابش خورشید وابسته است. برنامه‌ریزی انرژی برای روز آینده مستلزم پیش‌بینی میزان تابش خورشید می‌باشد و از طریق آن می‌توان تولیدی سیستم فتوولتاییک را تخمین زد.

در صورتی که مقدار تابش خورشید در هر لحظه مشخص باشد، با صرف نظر از تاثیرات دمای محیط، به کمک (۱۲) می‌توان حداکثر توان قابل استخراج از پنل فتوولتاییک را محاسبه نمود [۳۱].

$$P_t^{PV} = \eta_{PV} \times A_{PV} \times si_t \quad (12)$$

P_t^{PV} توان خروجی فتوولتاییک (کیلووات) برای تابش si_t (کیلووات بر متر مربع) در دوره زمانی t بوده و همچنین η_{PV} و A_{PV} به ترتیب راندمان و سطح پنل فتوولتاییک (مترمربع) می‌باشند.

- خودروی الکتریکی

خودروهای الکتریکی می‌توانند در برخی زمان‌ها با دشواری باتری، مقداری از انرژی ذخیره شده خود را به شبکه تحویل دهند. با توجه به پیشنهاد قیمت از طرف مالکان خودروها، هزینه‌ی خرید انرژی از خودروهای الکتریکی به صورت (۱۳) بیان می‌شود:

$$C_t^{EV} = \sum_i \pi_{i,t}^{EV} \cdot P_{i,t}^{gen} \cdot \Delta t \quad (13)$$

که $P_{i,t}^{gen}$ و $\pi_{i,t}^{EV}$ به ترتیب توان تحویلی و قیمت پیشنهادی خودروی i در بازه زمانی t می‌باشند. مقدار انرژی ذخیره شده در باتری خودرو ($E_{i,t}$) در زمان اتصال به شبکه طبق (۱۴-الف) قابل محاسبه است [۳۲]. همچنین در زمان جدا بودن از شبکه نیز می‌توان از (۱۴-ب) استفاده نمود.

$$E_{i,t} - E_{i,t-1} = [\eta_i^{ch} \times P_{i,t}^{ch} - \frac{1}{\eta_i^{dch}} P_{i,t}^{gen}] \Delta t \quad (14\text{-الف})$$

که $P_{\min}^{grid}, P_{\max}^{grid}$ به ترتیب حداکثر و حداقل توان تبادلی می‌باشند. همچنین با توجه به شارش توان یکطرفه یا دوطرفه، حد پایین توان تبادلی طبق (۳) بیان می‌گردد.

$$P_{\min}^{grid} = \begin{cases} 0 & \text{تبادل توان یکطرفه} \\ -P_{\max}^{grid} & \text{تبادل توان دوطرفه} \end{cases} \quad (3)$$

با در نظر گرفتن گام زمانی Δt ساعت، هزینه‌ی تبادل انرژی با شبکه‌ی اصلی را می‌توان به صورت (۴) نوشت:

$$C_{\text{grid}}^t = \left[\alpha_t \cdot \pi_{b,t}^{grid} + (1 - \alpha_t) \cdot \pi_{s,t}^{grid} \right] P_t^{grid} \cdot \Delta t \quad (4)$$

که $\pi_{b,t}^{grid}$ و $\pi_{s,t}^{grid}$ به ترتیب قیمت خرید و فروش برق از (به) شبکه و P_t^{grid} توان خالص دریافتی از شبکه‌ی اصلی در زمان t می‌باشد. با توجه به این که در حالت کلی قیمت خرید و فروش انرژی می‌تواند متفاوت باشد و ریزشبکه در هر لحظه یا از شبکه انرژی دریافت می‌کند یا به آن تریق می‌نماید، از متغیر باینری α_t کمک گرفته شده است.

$$\alpha_t = \begin{cases} 1 & \text{if } P_t^{grid} > 0 \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases} \quad (5)$$

به واسطه‌ی وجود متغیر α در (۴)، تابع هدف (۱) غیر خطی خواهد بود. برای اجتناب از غیر خطی شدن تابع هدف، توان تبادلی خالص با شبکه طبق (۶) بصورت دو متغیر مثبت در نظر گرفته شده است.

$$P_t^{grid} = P_{b,t}^{grid} - P_{s,t}^{grid} \quad (6)$$

$P_{s,t}^{grid}, P_{b,t}^{grid}$ به ترتیب توان خریداری شده و فروخته شده به شبکه هستند که در هر لحظه حداکثر یکی از این دو متغیر مقدار غیر صفر دارند. همچنین مقدار توان تبادلی با شبکه‌ی اصلی نمی‌تواند از مقدار حداکثر P_{\max}^{grid} تجاوز نماید. بنابراین می‌توان آن‌ها را به صورت (۷.الف) تا (۷.ج) مدل نمود.

$$P_{b,t}^{grid} \leq \alpha_t P_{\max}^{grid} \quad (7\text{-الف})$$

$$P_{s,t}^{grid} \leq (1 - \alpha_t) P_{\max}^{grid} \quad (7\text{-ب})$$

$$P_{b,t}^{grid}, P_{s,t}^{grid} \geq 0 \quad (7\text{-ج})$$

حال می‌توان (۴) را به صورت (۸) بازنویسی نمود.

$$C_{\text{grid}}^t = \left[P_{b,t}^{grid} \cdot \pi_{b,t}^{grid} - P_{s,t}^{grid} \cdot \pi_{s,t}^{grid} \right] \Delta t \quad (8)$$

- منابع تولید پراکنده

با توجه به توان تولیدی مولد زام و قیمت پیشنهادی آن در بازه‌ی زمانی t ام که به ترتیب با $P_{j,t}^{DG}$ و $\pi_{j,t}^{DG}$ نشان داده می‌شوند، هزینه‌ی خرید انرژی از منابع تولید پراکنده مطابق با (۹) خواهد بود.

$$C_t^{DG} = \sum_j \pi_{j,t}^{DG} P_{j,t}^{DG} \cdot \Delta t \quad (9)$$

هزینه‌ی راهاندازی واحدها نیز می‌تواند طبق (۱۰) مدل شود:

$$\begin{aligned} \text{با در نظر گرفتن قید رزرو (۲۰)، علاوه بر (۱۱) باید محدودیت (۲۳)} \\ \text{نیز اعمال شود که } R_{j,t}^{DG} \text{ مقدار رزرو مولد } j \text{ ام در زمان } t \text{ می‌باشد.} \\ P_{j,t}^{DG} + R_{j,t}^{DG} \leq w_{j,t} \cdot P_{j,\max}^{DG} \quad (23) \end{aligned}$$

۳- برنامه‌ریزی احتمالی دو مرحله‌ای

عواملی مانند استفاده از منابع تجدیدپذیر، برنامه‌ریزی انرژی در ریزشیکه را با چالش عدم قطعیت همراه می‌کنند. با وجود این که روش‌های مختلفی برای پیش‌بینی این موارد وجود دارند، اما به طور نمونه هیچ تضمینی وجود ندارد که مقدار پیش‌بینی شده‌ی تولید منابع تجدیدپذیر با توان تولیدی آن‌ها در زمان واقعی دقیقاً برابر باشد. بنابراین همواره خطای پیش‌بینی وجود خواهد داشت. با توجه به این که پارامترهای عدم قطعیت در سیستم وجود دارند، در این مطالعه از روش برنامه‌ریزی احتمالی دو مرحله‌ای برای مدیریت انرژی ریزشیکه استفاده شده است. همانگونه که در شکل (۱) مشاهده می‌شود، در برنامه‌ریزی دو مرحله‌ای برخی از تصمیمات در مرحله اول اتخاذ می‌شوند؛ یعنی قبل از اینکه اطلاعات پیش‌بینی شده به طور قطعی مشخص شوند. تصمیم‌گیری مرحله دوم نیز تا زمانی که اتفاقات آینده مشاهده شوند، به تعویق می‌افتد. بنابراین استفاده از برنامه‌ریزی دو مرحله‌ای این امکان را بوجود می‌آورد تا بهره‌بردار ریزشیکه بتواند قبل از تحقق عدم قطعیت‌ها (در روز آینده) یک سری تصمیمات را اتخاذ نماید؛ به طوری که با معلوم شدن سناریوی رخ داده در آینده، این تصمیمات تغییری نخواهد کرد. اما با توجه به مشاهده‌ی داده‌های واقعی در روز آینده، تغییرهای مرحله دوم می‌توانند بگونه‌ای تعیین شوند تا حداقل هزینه حاصل گردد.

به عنوان نمونه در مساله‌ی مورد مطالعه، بهره‌بردار ریزشیکه در مرحله اول برای میزان خرید انرژی از بازار روز آینده بطور قطعی تصمیم می‌گیرد؛ در حالی که میزان دقیق تولید فوتولایتیک در روز آینده مشخص خواهد شد. به منظور تصمیم‌گیری در محیط غیرقطعی معمولاً از یک توزیع احتمال استفاده می‌شود که خطای پیش‌بینی را نشان می‌دهد. از جایی که در نظر گرفتن تمام حالات پیوسته‌ی توزیع احتمال کاری شاید پردردسر و غیر ضروری باشد، چندین حالت گستته (که به عنوان سناریو شناخته می‌شود) می‌تواند از روی آن استخراج گردد و در برنامه‌ریزی مورد استفاده قرار بگیرد [30].

فرم کلی مساله‌ی برنامه‌ریزی احتمالی خطی دو مرحله‌ای به صورت (۲۴) می‌باشد [33]:

$$\begin{aligned} \min_x & \left\{ c^T x + E_\omega [Q(x, \omega)] \right\} \\ s.t. & Ax \geq b, \quad x \geq 0 \end{aligned} \quad (24)$$

که E عملکر امید ریاضی و ω بیانگر سناریو می‌باشد. $x \in R^n$ بردار متغیرهای تصمیم‌گیری مرحله اول و c بردار ضرایب متغیرهای مرحله اول درتابع هدف می‌باشد. همچنین A و b بترتیب ماتریس و

$$E_{i,t} - E_{i,t-1} = -d_t \times E_{i,t}^{trip} \quad (14-\text{ب})$$

در این رابطه، $P_{i,t}^{ch}$ توان شارژ خودرو، η_i^{dch} به ترتیب راندمان شارژ و راندمان دشارژ با تری خودرو، $E_{i,t}^{trip}$ انرژی مصرفی خودرو در هر کیلومتر هنگام حرکت و d_t میزان حرکت خودرو بر حسب کیلومتر در بازه زمانی t می‌باشد.

مقدار انرژی ذخیره شده در با تری خودروها دارای محدودیت می‌باشد:

$$E_{i,\min} \leq E_{i,t} \leq E_{i,\max} \quad (15)$$

که $E_{i,\min}, E_{i,\max}$ به ترتیب حداقل و حداقل انرژی ذخیره شده مجاز در با تری خودروی i می‌باشد. میزان توان شارژ و دشارژ خودروها نیز دارای محدودیت است و همچنین یک خودرو نمی‌تواند به طور همزمان در یک لحظه شارژ و دشارژ شود. بدین منظور از متغیرهای باینری $r_{i,s}$ استفاده شده است.

$$0 \leq P_{i,t}^{gen} \leq con_{i,t} \times r_{i,t} \times P_{i,\max} \quad (16)$$

$$0 \leq P_{i,t}^{ch} \leq con_{i,t} \times s_{i,t} \times P_{i,\max} \quad (17)$$

$$r_{i,t} + s_{i,t} \leq 1, \quad s, r \in \{0, 1\} \quad (18)$$

که $P_{i,\max}$ حداقل توان شارژ و دشارژ خودروی i مام و $con_{i,k} = 1$ وضعیت اتصال خودروی i مام به شبکه است. هنگامی که $r_{i,k} = 1$ به شبکه متصل است.

- تأمین بار و رزرو

با صرف نظر از تلفات سیستم، مجموع توان تولیدی در ریزشیکه و توان تبادلی با شبکه‌ی بالادستی باید با میزان بار مصرفی برابر باشد:

$$D_t + \sum_i P_{i,t}^{ch} - \sum_i P_{i,t}^{gen} - \sum_j P_{j,t}^{DG} - P_t^{grid} = 0 \quad (19)$$

که D_t میزان بار مصرفی در زمان t می‌باشد. بهره‌بردار ریزشیکه باید از وجود رزرو کافی اطمینان داشته باشد. با فرض این که میزان رزرو چرخان بایستی توسط منابع موجود در ریزشیکه و خودروها تأمین گردد، مطابق (۲۰) خواهیم داشت:

$$R_t^{DG} + R_t^{EV} \geq R_{tot,t} \quad (20)$$

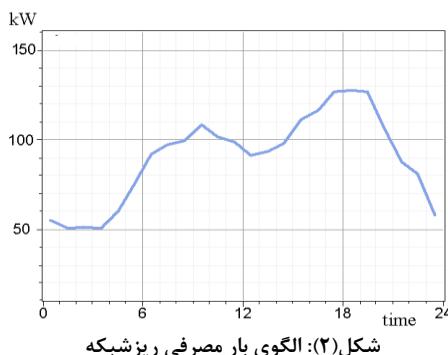
که R_t^{EV}, R_t^{DG} به ترتیب مقدار رزرو چرخان منابع تولید پراکنده و خودروهای الکتریکی بوده که طبق (۲۱) و (۲۲) محاسبه می‌گردد. $R_{tot,t}$ نیز حداقل رزرو مورد نیاز ریزشیکه در زمان t می‌باشد.

$$R_t^{DG} = \sum_j w_{j,t} P_{j,\max}^{DG} - \sum_j P_{j,t}^{DG} \quad (21)$$

$$R_t^{EV} = \sum_i con_{i,t} \cdot \min \left\{ \left(\frac{E_{i,t} - E_{i,\min}}{\Delta t} \right), P_{i,\max} \right\} \quad (22)$$

سوختی^۷ (FC2, FC1) و فتوولتاییک (PV^۸) می‌باشند. مشخصات فنی مولدها نیز در جدول (۱) نشان داده شده است [۱۷].

در این ریز شبکه فرض شده است که ۲۰۰ متر مربع پنل فتوولتاییک با راندمان ۱۵٪ نصب شده و همچنین ۲۰ خودروی الکتریکی در آن ناحیه وجود دارند که مشخصات خودروها از لحظه فنی یکسان در نظر گرفته شده است. برخی از مشخصات این خودروها در جدول (۲) آورده شده که مشابه مشخصات خودروی Volkswagen E-Golf می‌باشد [۳۴]. به دلایل فنی اجازه داده نمی‌شود تا سطح انرژی ذخیره شده در باتری از ۹۵٪ بیشتر و از ۲۰٪ کمتر گردد [۳۵].



شکل (۲): الگوی بار مصرفی ریز شبکه

جدول (۱): مشخصات مولدهای ریز شبکه

SU (\$)	P _{min} (kW)	P _{max} (kW)	مولد
0.14	6	30	(MT) میکروتوربین
0.24	2	20	(FC1) پیل سوختی ۱
0.18	2	20	(FC2) پیل سوختی ۲

جدول (۲): مشخصات خودروهای الکتریکی

20	تعداد خودرو
0.93	راندمان شارژ/دشارژ
24 kWh	ظرفیت باتری
3.6 kWh	حداقل سطح انرژی
7.2 kW	حداکثر توان شارژ/دشارژ
0.13 kWh/km	میانگین مصرف انرژی
30 km/day	میانگین مسافت طی شده

این امکان وجود دارد تا بهره‌بردار ریز شبکه، برق را با قیمت بازار انرژی از شبکه‌ی اصلی خریداری نماید یا مازاد تولید را به آن بفروشد. با لحظه نمودن گام برنامه‌ریزی ۱ ساعته ($\Delta t = 1h$), قیمت بازار انرژی برای خرید هر کیلووات ساعت برق از شبکه‌ی اصلی و همچنین قیمت فروش پیشنهادی مولدها برای یک دوره زمانی ۲۴ ساعته در جدول (۳) آورده شده است. برای خودروها نیز قیمت فروش ۰.۱ \\$/kWh نشسته است.

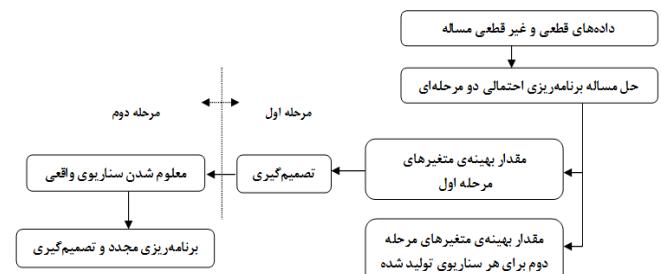
در این مطالعه فرض شده است که مشترکان از زیرساخت‌های لازم برای شارژ خودروها برخوردار بوده و هنگامی که خودروها در پارکینگ هستند به شبکه متصل می‌باشند. با در نظر گرفتن احتمال متوقف بودن خودروها در پارکینگ منازل در ساعت‌های مختلف مطابق جدول

بردار ضرایب بوده و مربوط به قیودی هستند که فقط متغیرهای مرحله اول را شامل می‌شوند. $Q(x, \omega)$ نیز مقدار بهینه‌ی زیرمساله‌ی مرحله دوم می‌باشد که به صورت (۲۵) تعریف می‌گردد.

$$Q(x, \omega) = \min_y q_{\omega}^T y \quad (25)$$

$$s.t \quad T_{\omega}x + W_{\omega}y \geq h_{\omega}, \quad y \geq 0$$

$y \in R^m$ بردار متغیرهای تصمیم‌گیری مرحله دوم، q بردار ضرایب تابع هدف مرحله دوم و همچنین T_{ω} , W_{ω} , h_{ω} ماتریس‌ها و بردار ضرایب مربوط به قیودی می‌باشند که در آن‌ها متغیرهای مرحله دوم وجود دارند.



شکل (۱): مفهوم برنامه‌ریزی احتمالی دو مرحله‌ای

در این مقاله به کمک نمونه‌برداری، تعداد محدودی سناریوی برای تابش خورشید در روز آینده در نظر گرفته شده است. انرژی تبادلی با شبکه‌ی اصلی، شارژ/دشارژ خودروها و همچنین در مدار قرار گرفتن منابع تولید پراکنده در کل ساعات دوره برنامه‌ریزی به عنوان متغیرهای مرحله اول، و میزان تولید منابع موجود در ریز شبکه به عنوان متغیرهای مرحله دوم در نظر گرفته شده‌اند. بنابراین تمامی قیودی که در بخش‌های قبلی بیان شدند و در آن‌ها متغیرهای مرحله دوم، یعنی P_j^{DG} وجود دارد، قیود زیرمساله هستند. همچنین جمله‌ی C_t^{DG} در رابطه‌ی (۱) وابسته به سناریویی خواهد بود که رخ می‌دهد. تحت این شرایط و با توجه به (۹)، تابع هدف مربوط به مرحله دوم که مقدار بهینه‌ی آن در زیرمساله تعیین می‌شود را می‌توان به صورت (۲۶) نوشت:

$$C_{t,\omega}^{DG} = \sum_j \pi_{j,t}^{DG} P_{j,t,\omega}^{DG} \times \Delta t \quad (26)$$

۴- شبیه‌سازی

۴-۱- سیستم مورد مطالعه

در این بخش، مدل پیشنهادی مدیریت انرژی بر روی یک سیستم نمونه واقع در ناحیه‌ی مسکونی مورد بررسی قرار می‌گیرد. الگوی بار مصرفی ریز شبکه‌ی مورد مطالعه مطابق با شکل (۲) می‌باشد. منابع تولید پراکنده موجود در این ریز شبکه میکروتوربین (MT)، دو پیل

- [8] Bakhtyar, B., Fudholi, A., and et al, "Review of CO₂ price in Europe using feed-in tariff rates" *Renewable and Sustainable Energy Reviews*, Vol. 69, pp 685–691, 2017.
- [9] Zhang, P., Qian, K., et al, "A Methodology for Optimization of Power Systems Demand Due to Electric Vehicle Charging to Electric Vehicle Charging Load" *IEEE Trans. Power Systems*, Vol. 27, No.3, 2012.
- [10] Richardson, P., Flynn, D., et al, "Local versus Centralized Charging Strategies for Electric Vehicles in Low Voltage Distribution Systems", *IEEE Trans. Smart Grid*, Vol. 3, pp. 1020 – 1028, 2012.
- [11] Stroehle, P., Becher, S., et al, "The Impact of Charging Strategies for Electric Vehicles on Power Distribution Networks", *IEE Proc. Int. Conf. on the European Energy Market (EEM)*, Zagreb, pp. 51 – 56, 2011.
- [12] Bashash, S., and Fathy, H.K., "Cost-Optimal Charging of Plug-In Hybrid Electric Vehicles Under Time-Varying Electricity Price Signals", *IEEE Trans. Intelligent Transportation Systems*, Vol.15, pp. 1958 – 1968, 2014.
- [13] Zhang, P., Qian, K., et al, "A Methodology for Optimization of Power Systems Demand Due to Electric Vehicle Charging Load ", *IEEE Trans. Power Systems*, Vol. 27, pp. 1628 – 1636, 2012.
- [14] Zhang, M., and J. Chen, "The Energy Management and Optimized Operation of Electric Vehicles Based on Microgrid", *IEEE Trans. Power Delivery*, Vol.29, pp. 1427 – 1435, 2014.
- [15] VDI-Guideline (2007) *VDI 4602*, Beuth Verlag, pp. 3-10.
- [16] Zakariazadeh, A., Jadid, S., et al, "Integrated operation of electric vehicles and renewable generation in a smart distribution system", *Energy Conversion and Management*, Vol.89, pp. 99–110, 2015.
- [17] Chen, C., Duan, S., et al, "Smart energy management system for optimal microgrid economic operation" *IET Renewable Power Generation*, Vol. 5, pp. 258–267, 2011.
- [18] Gast, N., Tomozei, D., et al, "Optimal Generation and Storage Scheduling in the Presence of Renewable Forecast Uncertainties", *IEEE Trans. Smart Grid*, Vol. 5, pp. 1328 – 1339, 2014.
- [19] Hytowitz, R.B., and Hedman, K.W., "Managing solar uncertainty in microgrid systems with stochastic unit commitment", *Electric Power Systems Research*, Vol. 119, pp. 111–118, 2015.
- [20] Dai, R., and Mesbahi, M., "Optimal power generation and load management for off-grid hybrid power systems with renewable sources via mixed-integer programming", *Energy Conversion and Management*, Vol. 73, pp. 234–244, 2013.
- [21] Tiwari, N., and Srivastava, L., "Generation scheduling and microgrid energy management using differential evolution algorithm", *IEE Proc. Int. Conf. on Circuit, Power and Computing Technologies (ICCPCT)*, Nagercoil, India, pp.1-7, 2016.
- [22] Banwait, H., Lin, X., et al "Plug-in Hybrid Electric Vehicle Energy Management System using Particle Swarm Optimization", *World Electric Vehicle Journal*, Vol. 3, pp. 1-11, 2009.
- [23] Gast, N., Tomozei, D., et al "Optimal Generation and Storage Scheduling in the Presence of Renewable Forecast Uncertainties", *IEEE Trans. Smart Grid*, Vol. 5, pp. 1328 – 1339, 2014.
- [24] Ruoyang, L., Qiuwei, W., et al, "Distribution locational marginal pricing for optimal electric vehicle charging management", *IEEE Trans. Power Systems*, vol. 29, pp. 203 – 211, 2014.
- [25] Atzeni, I., Ordonez, L.G., et al, "Demand-Side Management via Distributed Energy Generation and Storage Optimization", *IEEE Trans. Smart Grid*, Vol. 4, pp. 866 – 876, 2013.
- [26] Leterme, W., Ruelens, F., et al, "A Flexible Stochastic Optimization Method for Wind Power Balancing With PHEVs", *IEEE Trans. Smart Grid* , Vol. 5, pp. 1238 – 1245, 2014.
- [27] Setlhaolo, D., Xia, X., et al, "Optimal scheduling of household appliances for demand response", *Electric Power Systems Research*, Vol. 116, pp. 24–28, 2014.
- [28] Rastegar, M., Firuzabad, M. F., et al, "Load commitment in a smart home", *Applied Energy*, Vol. 96, pp. 45–54, 2012.
- [29] Taherpour, H., Niknam, T., et al, "A novel stochastic framework for energy management in renewable micro-grids considering uncertainty of measurement and forecasting", *Journal of Intelligent & Fuzzy Systems*, Vol. 28, No. 3, pp. 999–1008, 2015.

۵- نتیجه گیری

این مقاله به مدیریت انرژی در ریز شبکه پرداخته است که دارای منابع تولید پراکنده و خودروهای الکتریکی می‌باشد. در این مساله بهره‌بردار ریز شبکه با توجه به قیمت بازار انرژی، از روز قبل برای خرید (فروش) برق از (به) شبکه‌ی اصلی تصمیم‌گیری می‌نماید. در مدیریت انرژی پیشنهادی، رزرو مورد نیاز ریز شبکه نیز در نظر گرفته شده است. با توجه به حضور منابع تجدیدپذیر و عدم قطعیت در تولید، از برنامه‌ریزی احتمالی دور محله‌ای برای تصمیم‌گیری استفاده شده است. برنامه‌ریزی مذکور این امکان را به بهره‌بردار ریز شبکه می‌دهد تا قبل از معلوم شدن مقادیر غیرقطعی، بتواند برخی تصمیمات را به صورت قطعی اتخاذ نماید. با در نظر گرفتن یک سیستم نمونه، نتایج شبیه‌سازی توسط نرم‌افزار GAMS بدست آمده و تحلیل شده است. در این برنامه‌ریزی مقدار انرژی مبادله شده با شبکه‌ی بالادستی، شارژ و دشارژ خودروها و همچنین در مدار قرار گرفتن منابع تولید پراکنده از روز قبل مشخص می‌گردد؛ اما در مورد مقدار توان تولیدی منابع تولید پراکنده در روز بهره‌برداری که رخداد دقیق سناریو مشخص می‌گردد، تصمیم‌گیری می‌شود. نتایج نشان می‌دهند که سیستم مدیریت انرژی ریز شبکه تحت شرایط وجود عدم قطعیت، مدت زمان استفاده از منابع محلی را افزایش می‌دهد تا هزینه‌های بهره‌برداری مورد انتظار به حداقل برسد. همچنین در این برنامه‌ریزی، بهره‌بردار ریز شبکه تمایل دارد که در ساعات اوج قیمت از قابلیت دشارژ خودروها استفاده نماید تا خرید انرژی از شبکه‌ی اصلی را به حداقل رسانده و حتی در برخی ساعات انرژی مازاد را به آن بفروشد.

مراجع

- [1] Baker, A., Byrne, D., et al, *World Energy Outlook*. International Energy Agency, pp. 330–335, 2004.
- [2] Guerrero, J.M., Vasquez, et al 'Control strategy for flexible microgrid based on parallel line-interactive UPS systems', *IEEE Trans. Industrial Electronics*, pp. 726–736, .., 2009.
- [۳] قاسمی، ابوالفضل. بازآزاد، مهدی. رحیمیان، مرتضی. (۱۳۹۵)، برنامه‌ریزی احتمالی انرژی در ریز شبکه با در نظر گرفتن عدم قطعیت انرژی‌های تجدیدپذیر، سی و یکمین کنفرانس بین‌المللی برق، وزارت نیرو، تهران.
- [4] Ghasemi, A., Asrari, A., Zarif, M., Abdelwahed, S., "Techno-economic analysis of stand-alone hybrid photovoltaic–diesel-battery systems for rural electrification in eastern part of Iran-A step toward sustainable rural development" *Renewable and Sustainable Energy Reviews*, Vol. 28, pp. 456–462, 2013.
- [5] Flick, T., and Morehouse, J., *Securing the Smart Grid: Next Generation Power Grid Security*, Syngress press, 2010.
- [6] Tushar, M. H. K., Assi, C., and et al "Smart Microgrids: Optimal Joint Scheduling for Electric Vehicles and Home Appliances ", *IEEE Trans. Smart Grid*, Vol. 5, pp. 239 – 250, 2014.
- [7] He, Y., Wang, L., and Wang, J., *Handbook of CO₂ in Power Systems*. Springer Berlin Heidelberg, pp. 53-75, 2012.

- [30] Saber, A.Y., and Venayagamoorthy, G.K., “Resource Scheduling Under Uncertainty in a Smart Grid with Renewables and Plug-in Vehicles”, *IEEE Systems Journal*, Vol. 6, pp. 103 – 109, 2012.
- [31] Honarmand, M., Zakariazadeh, A., et al, “Integrated scheduling of renewable generation and electric vehicles parking lot in a smart microgrid”, *Energy Conversion and Management*, vol. 86, pp. 745–755, 2014.
- [32] Honarmand, M., Zakariazadeh, A., et al, “Self-scheduling of electric vehicles in an intelligent parking lot using stochastic optimization”, *Journal of the Franklin Institute*, Vol. 352, pp. 449–467, 2015.
- [33] King, A. J., and Wallace S. W., *Modeling with Stochastic Programming*, Springer New York, pp. 33-39, 2012.
- [34] <https://www.vw.com/models/e-golf/>
- [35] Leou, C. Su, “Stochastic Analyses of Electric Vehicle Charging Impacts on Distribution Network”, *Power Systems, IEEE Trans. Power Systems*, vol. 29, pp. 1055 – 1063, 2014.
- [36] NASA surface meteorology and solar energy. Available: [\(http://eosweb.larc.nasa.gov/sse/\)](http://eosweb.larc.nasa.gov/sse/).

زیرنویس‌ها

¹ Vehicle-to-Grid

² Aggregator

³ Two-stage stochastic programming

⁴ Unit commitment

⁵ General Algebraic Modeling System

⁶ Microturbine

⁷ Fuel cell

⁸ Photovoltaic