

برنامه‌ریزی دینامیکی شبکه‌های توزیع با در نظر گرفتن منابع تولید پراکنده با استفاده از الگوریتم جستجوی هارمونی ترکیبی

بابک جدی، دانشجوی کارشناسی ارشد، پرویز رمضانپور، استادیار، وحید وحیدی‌نسب^{*}، استادیار

دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر- دانشگاه شهید بهشتی- پردیس فنی و مهندسی شهید عباسپور- تهران- ایران

^{*}v_vahidinasab@sbu.ac.ir

چکیده: در این مقاله مدلی جدید برای برنامه‌ریزی توزیع با در نظر گرفتن منابع تولید پراکنده به عنوان گزینه‌ای جدید و اقتصادی با هدف بیشینه‌سازی سود سرمایه‌گذار یا مالک شبکه ارائه می‌شود. جواب بهینه مدل پیشنهادی شامل مکان، ظرفیت و ضریب توان منابع تولید پراکنده در شبکه توزیع است. همچنین بهترین زمان نصب این منابع، متغیر دیگر مدل پیشنهادی است که با استفاده از روش شبکه‌دینامیکی به دست می‌آید. در مدل پیشنهادی بارهای شبکه توزیع به صورت واقعی در محاسبات پخش‌بار و قابلیت‌اطمینان در نظر گرفته می‌شوند. برای حل مدل پیشنهادی یک الگوریتم جستجوی هارمونی جدید با عنوان الگوریتم جستجوی هارمونی ترکیبی ارائه می‌شود. به منظور بررسی و تحلیل مدل ارائه شده و الگوریتم بهینه‌سازی پیشنهادی برای برنامه‌ریزی توزیع شبکه توزیع، از شبکه توزیع نمونه ۳۸ شینه استفاده و نتایج مربوط به آن گزارش شده است.

واژه‌های کلیدی: برنامه‌ریزی توزیع شبکه‌های توزیع، منابع تولید پراکنده، الگوریتم جستجوی هارمونی، قابلیت‌اطمینان شبکه‌های توزیع.

تاریخ ارسال مقاله: ۱۳۹۲/۶/۱۳

تاریخ پذیرش مقاله: ۱۳۹۲/۰۹/۰۵

نام نویسنده‌ی مسئول: وحید وحیدی‌نسب

نشانی نویسنده‌ی مسئول: تهران- تهرانپارس- دانشگاه شهید بهشتی- پردیس فنی و مهندسی شهید عباسپور- دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر

۱- مقدمه

بارهای شبکه به صورت واقعی تأثیر قابل ملاحظه‌ای روی نتایج به دست آمده دارد. در واقع برای دست‌یابی به نتایج واقعی و البته دقیق‌تر باید مدل‌های واقعی بار را نیز در مطالعات در نظر گرفت.

در این مقاله مدلی جدید برای برنامه‌ریزی توسعه شبکه‌های توزیع در افق زمانی چند ساله با درنظر گرفتن منابع تولید پراکنده به عنوان گزینه‌ای جدید و اقتصادی برای تأمین بار ارائه می‌شود. هدف از مدل پیشنهادی بیشینه کردن مقدار سود مالک شبکه با در نظر گرفتن مدل‌های واقعی بارهای شبکه در محاسبات پخش‌بار و قابلیت‌اطمینان است. جواب بهینه مسئله شامل مکان، ظرفیت، ضریب توان و نیز بهترین زمان ممکن برای نصب منابع تولید پراکنده در شبکه است. تمامی این جواب‌ها با استفاده از مدل پیشنهادی به دست می‌آیند به جز مورد آخر، یعنی بهترین زمان نصب این منابع که برای به دست آوردن آن از روش شبدهیانمیکی^۳ [۷] استفاده می‌گردد.

برای حل مدل پیشنهادی از الگوریتم جستجوی هارمونی ترکیبی استفاده می‌شود. ویژگی بارز و حائز اهمیت الگوریتم جستجوی هارمونی ترکیبی پیشنهادی این است که مرحله تنظیم گام با استفاده از روش جابجایی و حرکت کرم‌های شبتاب^۴ در الگوریتم کرم شبتاب انجام می‌گیرد.

در ادامه این مقاله در بخش دوم مدل پیشنهادی تشریح می‌گردد. پس از آن در بخش سوم مدل‌سازی بار مورد بررسی قرار می‌گیرد. در بخش چهارم الگوریتم جستجوی هارمونی ترکیبی ارائه می‌شود. بخش پنجم به پخش بار شبکه توزیع پرداخته و در بخش ششم برنامه‌ریزی دینامیکی شبکه‌های توزیع مطرح خواهد شد. نتایج اعمال مدل پیشنهادی روی شبکه نمونه در بخش هفتم آمده است. در نهایت و در بخش هشتم نیز نتیجه‌گیری مقاله ارائه شده است.

۲- تشریح مدل پیشنهادی

آچه در این تحقیق برای برنامه‌ریزی منابع تولید پراکنده در شبکه توزیع مدنظر قرار گرفته، بیشینه کردن مقدار سود مالک شبکه است. در اینجا فرض بر این است که شرکت‌های توزیع خود مالک و بهره‌بردار شبکه توزیع و نیز منابع تولید پراکنده هستند. بدین ترتیب،تابع هدف مسئله شامل دو بخش می‌باشد: درآمد مالک شبکه از فروش برق به مشترکین شبکه (Revenue) و هزینه‌های آن (Cost). بنابراین سود خالص مالک شبکه در طول دوره برنامه‌ریزی را می‌توان به صورت تابع هدف زیر مدل کرد:

$$\max \text{ Profit} = (\text{Revenue} - \text{Cost}) \quad (1)$$

در ادامه هر یک از بخش‌های تابع هدف توضیح داده خواهد شد.

۳- درآمد مالک شبکه

بخش نخست تابع هدف (یعنی Revenue)، درآمد مالک شبکه توزیع در طول دوره برنامه‌ریزی و به ازای فروش برق به مشترکین شبکه

با افزایش مصرف انرژی الکتریکی، شرکت‌های توزیع^۱ در پی توسعه شبکه خود برای تأمین این بار هستند. برای این منظور چندین راه حل وجود دارد. مثلاً ممکن است شرکت‌های توزیع مواردی از قبیل اضافه کردن یک فیدر جدید، اضافه کردن جبران‌ساز توان راکتیو و یا احداث یک پست جدید در منطقه را در دستور کار خود قرار دهند. انتخاب هر کدام از طرح‌های مذکور هزینه‌های سرمایه‌گذاری شبکه را افزایش داده و این امر منجر به افزایش بهای برق مصرفی مشتریان خواهد شد. برای شرکت‌های توزیع کاهش هزینه‌های سرمایه‌گذاری و تأمین برق مصرفی مشتریان در سطحی مطلوب از نظر قابلیت‌اطمینان اهمیت بهسازی دارد.

پیدایش منابع تولید کوچک موسوم به منابع تولید پراکنده^۲ در سیستم‌های توزیع، که می‌توان آن را نتیجه پیشرفت فناوری‌های تولید انرژی الکتریکی در صنعت برق دانست، گزینه جدیدی را پیش روی شرکت‌های توزیع برای توسعه شبکه خود قرار داده است. کاهش هزینه‌های شبکه یکی از مهم‌ترین مزایای استفاده از منابع تولید پراکنده است. سایر مزایای استفاده از این منابع عبارت از افزایش قابلیت‌اطمینان، کاهش تلفات، کاهش انتشار آلاینده‌های زیست‌محیطی و بهبود پروفیل ولتاژ است. همه این مزایا به شرطی قابل دسترسی است که یک برنامه‌ریزی صحیح و مناسب برای این منابع صورت گیرد. منظور از برنامه‌ریزی دینامیکی منابع تولید پراکنده تعیین نوع، ظرفیت، مکان نصب بهینه و همچنین بهترین زمان ممکن برای نصب این منابع در شبکه توزیع با کمترین هزینه ممکن است؛ به طوریکه بار مورد نیاز شبکه تأمین شده و سایر محدودیت‌های فنی مربوط به آن نیز رعایت گردد [۱].

علاوه بر این در سیستم‌های قدرت تجدیدساختار یافته، شرکت‌های توزیع به عنوان مالک شبکه توزیع همواره به دنبال راهکارهایی برای برنامه‌ریزی شبکه تحت پوشش خود با هدف افزایش درآمد حاصل از فروش برق به مشترکین و کاهش هزینه‌ها می‌باشند؛ به گونه‌ای که بتوانند از یک طرف برق را با قیمتی ارزان و کیفیتی بالا در اختیار مشترکین خود قرار داده و از طرف دیگر همواره در صحنه رقابت بازار برق باقی بمانند. در مرجع [۲] نشان داده شده است که در مطالعات برنامه‌ریزی منابع تولید پراکنده، تعریف تابع هدف به صورت بیشینه کردن مقدار سود منجر به نتایج بهتر و مقرن به صرفه‌تری در مقایسه با کمینه کردن هزینه‌ها می‌شود. لذا در این مقاله نیز تابع هدف مسئله به صورت بیشینه کردن مقدار سود شرکت توزیع در نظر گرفته شده است.

در مطالعات مرسوم شبکه‌های توزیع مانند محاسبات پخش‌بار و قابلیت‌اطمینان، بارهای شبکه به صورت ثابت در نظر گرفته می‌شوند و این در حالی است که در عمل بارهای شبکه توزیع ثابت نبوده و وابسته به ولتاژ هستند. در مراجع [۳-۶] نشان داده شده است که مدل کردن

که C_u^{ENS} (\$/MWh) هزینه انرژی تأمین نشده در شین u مقدار انرژی تأمین نشده در شین u است. در این مقاله برای محاسبه انرژی تأمین نشده از روش ارائه شده در [۸] استفاده شده است.

۳-۲- قیود مسئله

- مقدار ولتاژ شین ها بایستی در محدوده مجاز باشد. لذا داریم:

$$V_{\min} \leq V_i \leq V_{\max}, \quad \forall i \in N_T \quad (7)$$

که V_i ولتاژ شین i و V_{\min} و V_{\max} به ترتیب بیشینه و کمینه ولتاژ مجاز شین ها بر حسب پریونیت هستند.

• توانی عبوری از فیدرهای شبکه باید از حداقل توان مجاز عبوری آن ها بیشتر شود:

$$S_i \leq S_i^{\max}, \quad \forall i \in N_L \quad (8)$$

که S_i مقدار توان انتقالی و S_i^{\max} بیشترین توان انتقالی مجاز از خط i است. این محدودیت می تواند برای ملاحظات حرارتی یا پایداری باشد. با رشد بار، توان عبوری از خطوط ممکن است از حد مجاز فراتر رود که در این صورت بایستی ظرفیت خط افزایش یابد.

• ظرفیت منابع تولید پراکنده و ضریب توان آن ها بایستی در محدوده مجاز باشند:

$$0 \leq S_k^{DG} \leq S_{\max}^{DG} \quad (9)$$

$$pf_{\min}^{DG} \leq pf_k^{DG} \leq pf_{\max}^{DG} \quad (10)$$

که S_{\max}^{DG} بیشترین ظرفیت قابل نصب منابع تولید پراکنده، pf_{\max}^{DG} به ترتیب بیشینه و کمینه ضریب توان کاری منابع تولید پراکنده است.

• در برخی از شبکه های توزیع مجموع توان تولیدی منابع تولید پراکنده باید از یک حد معینی بیشتر شود. این محدودیت به دلیل جلوگیری از شارش مکوس توان به سمت پست فوق توزیع است که ممکن در عملکرد تجهیزات حفاظتی اختلال ایجاد کند. در این مقاله برای مشارکت منابع تولید پراکنده در تأمین توان مشترکین محدودیت زیر در نظر گرفته می شود:

$$\sum_{k=1}^{N_{CB}} S_k^{DG} \times pf_k^{DG} \leq 0.6 \times \sum_{j=1}^{N_{SS}} P_j^{grid} + 0.3 \times \sum_{i=1}^{N_{LB}} P_i^D \quad (11)$$

• در برخی از شبکه های توزیع برای حداقل تعداد منابع تولید پراکنده نیز محدودیت در نظر می گیرند [۹]. در این صورت قید دیگری به مسئله افزوده می شود مبنی بر اینکه تعداد منابع تولید پراکنده باید از حد مجاز فراتر رود.

۳- مدل سازی بار

در شبکه های توزیع واقعی بارهای مصرفی ثابت نبوده بلکه وابسته به ولتاژ هستند. به منظور ایجاد یک مدل دقیق و دستیابی به نتایج بهتر و البته واقعی تر در نظر گرفتن مدل های واقعی بار در محاسبات پخش

است که با درنظر گرفتن رشد بار سالانه و بر اساس رابطه زیر محاسبه می شود:

$$Renew = 8760 \times \sum_{i=1}^{N_{LB}} \mu_i^c \times P_i^D \quad (2)$$

در رابطه اخیر N_{LB} تعداد شین های متصل به بار شبکه توزیع، μ_i^c (\$/MWh) قیمت فروش برق به مشترکین، $(MW)P_i^D$ بار متصل به شین i است.

۲-۲- هزینه های مربوط به مالک شبکه

بخش دوم تابع هدف مسئله (*Cost*)، نشان دهنده کل هزینه های مالک شبکه توزیع است. این هزینه ها شامل سه بخش هزینه های سرمایه گذاری، هزینه های بهره برداری و هزینه قابلیت اطمینان است:

$$Cost = ic + oc + rc \quad (3)$$

• هزینه های سرمایه گذاری شامل هزینه نصب ترانسفورماتور های جدید در پست، هزینه نصب منابع تولید پراکنده و هزینه افزایش ظرفیت فیدرهای شبکه است:

$$ic = \left(\frac{d(1+d)^n}{(1+d)^n - 1} \right) \left(\sum_{i=1}^{N_{SS}} \sum_{j=1}^{N_{T}} C_{i,j}^T + \sum_{k=1}^{N_{CB}} C_{inv}^{DG} \times S_k^{DG} \right) + \sum_{l=1}^{N_{LB}} C_{upg}^F \times L_l \quad (4)$$

که N_{SS} تعداد پست های موجود، N_T تعداد ترانسفورماتور های مورد نیاز برای نصب، $C_{i,j}^T$ (\$) هزینه نصب ترانسفورماتور j در پست i تعداد شین های کاندید نصب منابع تولید پراکنده، n k S_k^{DG} (MVA) ظرفیت منبع تولید پراکنده نصب شده روی شین k طول عمر پروژه، d نرخ بهره، N_{FD} تعداد فیدرهایی که باید افزایش ظرفیت یابند، C_{upg}^F (\$/km) هزینه افزایش ظرفیت خطوط و طول خط L_l (km) است.

• هزینه های بهره برداری شامل هزینه خرید برق از شبکه انتقال و هزینه بهره برداری منابع تولید پراکنده است:

$$oc = 8760 \times \left(\sum_{j=1}^{N_{SS}} \mu_j^g \times P_j^{grid} + \sum_{i=1}^{N_{CB}} C_o^{DG} \times S_i^{DG} \times pf_i^{DG} \right) \quad (5)$$

که μ_j^g (\$/MWh) قیمت خرید برق از شبکه در پست j ، P_j^{grid} (MW) توان وارد شده از پست j ، C_o^{DG} (\$/MW) هزینه بهره برداری منابع تولید پراکنده و pf_i^{DG} ضریب توان منبع تولید پراکنده متصل به شین i است.

• هزینه قابلیت اطمینان یا هزینه قطعی برق مشترکین شامل هزینه های است که مالک شبکه توزیع در ازای قطع برق مشترکین پرداخت می کند. این قطعی ها در اثر وقوع خطاهای مختلف در تجهیزات شبکه ایجاد می شوند. حضور منابع تولید پراکنده در شبکه تأثیر قابل ملاحظه ای روی قطع برق مشترکین و در نتیجه قابلیت اطمینان شبکه دارد.

$$rc = \sum_{u=1}^{N_{LB}} C_u^{ENS} \times ENS_u \quad (6)$$

مرحله اول: پس از مشخص نمودن تابع هدف و قیود مربوطه، پارامترهای الگوریتم تعیین می‌شوند. پارامترهای الگوریتم عبارت اند از: تعداد متغیرها (M) و دامنه تعییرات هر متغیر، اندازه حافظه هارمونی (HMS)، نرخ اختساب حافظه ($HMCR$)، نرخ تنظیم گام (PAR)، طول پهنای باند (BW) و حداکثر تعداد جستجو (NI).

مرحله دوم: حافظه هارمونی با تولید بردارهای تصادفی به تعداد HMS پر می‌شود. هر بردار شامل M مؤلفه و نشان دهنده یک جواب مسئله است. ماتریس حافظه و بردارهای هارمونی متناظر با جمعیت اولیه در بقیه الگوریتم‌های فرا ابتکاری هستند.

مرحله سوم: در این مرحله یک بردار هارمونی جدید (x'_M, x'_1, \dots, x'_M) تولید می‌شود. برای تولید این بردار از سه قانون زیر استفاده می‌شود:

(الف) انتخاب از حافظه: هر مؤلفه بردار هارمونی جدید با در نظر گرفتن مقدار $HMCR$ از مؤلفه متناظر یکی از بردارهای موجود در حافظه انتخاب می‌شود. مقدار $HMCR$ که عددی بین صفر و یک است، احتمال انتخاب از حافظه را نشان می‌دهد.

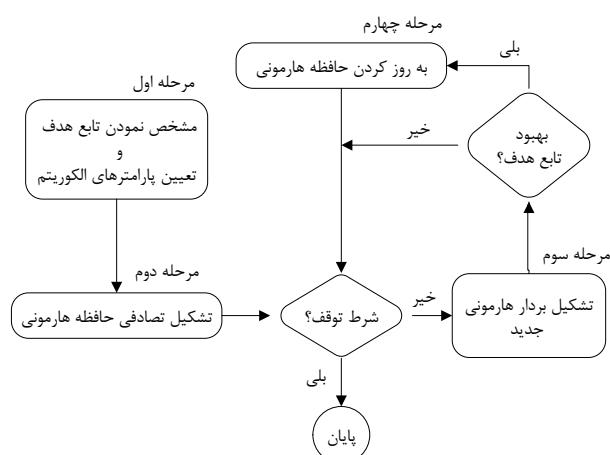
(ب) تنظیم گام: هر مؤلفه انتخاب شده از حافظه برای تعییر به اندازه $\pm rand() \times BW$ امتحان می‌شود. این کار با استفاده از پارامتر PAR که به عنوان احتمال تنظیم گام تعریف می‌گردد، انجام می‌گیرد.

(ج) تولید تصادفی: هر مؤلفه‌ای از بردار جدید که از حافظه انتخاب نشده باشد، به صورت تصادفی در محدوده بالا و پایین آن تولید می‌شود. در واقع احتمال تولید تصادفی برای یک متغیر i $HMCR$ است.

مرحله چهارم: مقدار تابع هدف برای بردار جدید ارزیابی می‌شود. اگر بردار جدید به دست آمده مقدار بهینه‌تری برای تابع هدف در مقایسه با بدترین بردار موجود در حافظه به دست دهد، به جای آن در حافظه هارمونی قرار خواهد گرفت.

مرحله پنجم: تکرار مراحل ۳ و ۴ تا اینکه قید خاتمه ارضا شود.

شکل (۱) مراحل اعمال الگوریتم جستجوی هارمونی برای حل یک مسئله را نشان می‌دهد.



شکل (۱): مراحل مختلف الگوریتم جستجوی هارمونی

بار امری ضروری است. عموماً بارهای یک شبکه توزیع به سه نوع خانگی، صنعتی و تجاری تقسیم‌بندی می‌شوند. توان مصرفی هر نقطه بار از روابط زیر قابل محاسبه است:

$$P_i^D = P_{0i}^D \times V_i^\alpha \quad (12)$$

$$Q_i^D = Q_{0i}^D \times V_i^\beta \quad (13)$$

که P_i^D و Q_i^D توان حقیقی و راکتیو متصل به شین i و P_{0i}^D و Q_{0i}^D توان حقیقی و راکتیو نامی و پیش‌بینی شده متصل به شین i ، α و β ضریب تعییر بار حقیقی و بار راکتیو هستند. در مطالعات برنامه‌ریزی معمولاً بارها را ثابت گرفته و مقادیر α و β را صفر در نظر می‌گیرند. در این مقاله مقادیر α و β برای انواع بارها در جدول (۱) آمده است [۳]. در مطالعات برنامه‌ریزی دینامیکی شبکه توزیع، رشد سالیانه بار پیش‌بینی شده برای سال اول شروع برنامه‌ریزی، بار سال‌های مختلف از روابط زیر به دست می‌آید:

$$P_{i,t}^D = P_{0i}^D \times V_i^\alpha \times (1+\tau)^{t-1} \quad (14)$$

$$Q_{i,t}^D = Q_{0i}^D \times V_i^\beta \times (1+\tau)^{t-1} \quad (15)$$

که $P_{i,t}^D$ و $Q_{i,t}^D$ توان حقیقی و راکتیو شین i در سال t و τ نرخ رشد سالانه بار است.

۴- پیاده‌سازی الگوریتم جستجوی هارمونی

۴-۱- مروری بر الگوریتم جستجوی هارمونی

در چهار دهه گذشته الگوریتم‌های زیادی برای حل مسائل بهینه‌سازی مهندسی ارائه شده‌اند که بیشتر آن‌ها براساس روش‌های برنامه‌ریزی عددی خطی و غیرخطی هستند. الگوریتم‌های بهینه‌سازی عددی در یافتن جواب بهینه سراسری در مدل‌های ساده و ایده‌آل مفیدند. اما در مواجهه با مسایل بهینه‌سازی واقعی و پیچیده محدودیت‌هایی داشته و کارایی لازم را ندارد. مشکلات محاسباتی موجود در مسایل بهینه‌سازی مهندسی، محققین را قادر به استفاده از الگوریتم‌های فرا ابتکاری مبتنی بر شبیه‌سازی جهت حل مسائل بهینه‌سازی نمود. در الگوریتم فرا ابتکاری جستجوی هارمونی^۱ (HSA) که در سال ۲۰۰۱ ارائه شده است [۱۰]، برای حل مسائل بهینه‌سازی از فرآیند بدهانه‌نوایی در موسیقی الهام گرفته شده است.

در الگوریتم جستجوی هارمونی برای بهینه‌سازی مسئله مورد نظر، فرآیند ۵ مرحله‌ای زیر طی می‌شود:

جدول (۱): مدل‌های مختلف بار و ضرایب تعییر مرتبط با آن‌ها

β	α	نوع بار
۶	۰/۱۸	بار صنعتی
۴/۰۴	۰/۹۲	بار خانگی
۳/۴	۱/۵۱	بار تجاری

۴-۲- الگوریتم جستجوی هارمونی ترکیبی

جدول (۲): شبه کد ایجاد بردار هارمونی جدید در الگوریتم جستجوی هارمونی ترکیبی

```

for each  $i \in [1, M]$  do
    if  $r_i \prec HMCR$  then /* memory consideration */
         $a = \text{int}(1 + (HMS - 1)r_2)$ 
         $x_i^{new} = HM(a, i)$ 
        if  $r_3 \prec PAR$  then /* pitch adjusment */
             $s = \|x_i^{best} - x_i^{new}\|$ 
             $x_i^{new} = x_i^{new} + \beta_0 \exp(-\gamma s^2)(x_i^{best} - x_i^{new}) + \varphi(r_4 - \frac{1}{2})$ 
        end if
    else /* random generation */
         $x_i^{new} = LB_i + (UB_i - LB_i)r_5$ 
    end if
end for

```

۳-۴- کدگذاری متغیر تصمیم

برای بهینهسازی یک مسئله توسط الگوریتم جستجوی هارمونی اولین نکته تبدیل متغیرهای تصمیم^۷ مسئله در قالب کدهای قابل استفاده در طول اجرای الگوریتم است. عموماً در مسایل مربوط به برنامه‌ریزی منابع تولید پراکنده متغیر تصمیم به صورت محل نصب و اندازه هر واحد تولید پراکنده است.

در این مقاله بردار هارمونی از دو قسمت تشکیل یافته است. طول هر قسمت برابر با تعداد شین‌های کاندید نصب منابع تولید پراکنده است. بخش اول بردار برای تعیین اندازه منابع تولید پراکنده استفاده می‌شود. مقادیر آن نشان‌دهنده اندازه منبع تولید پراکنده قابل نصب روی آن شین است. در این روش عدد صفر به معنای این است که روی این شین هیچ منبع تولید پراکنده‌ای نصب ننمی‌شود. بخش دوم بردار هارمونی برای تعیین ضریب توان منابع تولید پراکنده استفاده می‌شود. مقادیر این قسمت اعداد صحیح می‌باشند که هر عدد نشان‌دهنده ضریب توانی است که منبع تولید پراکنده نصب شده روی آن شین باشیستی در آن ضریب توان کار کند. شکل (۲) ساختار پیشنهادی برای بردار هارمونی را نشان می‌دهد.

۵- پخش بار شبکه توزیع

یکی از مهم‌ترین و وسیع‌ترین ابزار تجزیه و تحلیل شبکه توزیع، تجزیه و تحلیل پخش بار است. تجزیه و تحلیل پخش بار ابزاری اساسی و مهم در بررسی هر سیستم قدرتی، چه در طراحی و چه در بهره‌برداری می‌باشد. بهینه‌سازی یک سیستم قدرت نیازمند حل متواالی مسئله پخش بار است. بنابراین روشی که برای پخش بار استفاده می‌شود باید با نیرومندی و سرعت همگرایی بالا صورت گیرد.

در الگوریتم جستجوی هارمونی ترکیبی یک روش جدید برای انجام مرحله تنظیم گام ارائه شده است. این روش براساس روشی است که کرم‌های شبتاب در الگوریتم کرم شبتاب به سمت یکدیگر حرکت می‌کنند.

الگوریتم کرم شبتاب یکی دیگر از الگوریتم‌های فراتکاری است که برای حل مسائل بهینه‌سازی معروف شده است [۱۱]. در این الگوریتم ابتدا تعدادی کرم شبتاب مصنوعی به طور تصادفی در دامنه مسئله پخش می‌شوند. سپس به هر یک از این کرم‌های شبتاب یک شدت نور مناسب نسبت داده می‌شود. میزان شدت نور هر کرم شبتاب متناسب با میزان بهینگی تابع هدف در نقطه‌ای است که کرم شبتاب در آن واقع است. در مرحله بعد کرم‌های شبتاب کم‌نورتر مرتبأ به سوی کرم‌های پرنورتر جذب می‌شوند. علاوه بر این هر کرم شبتاب یک حرکت تصادفی نیز خواهد داشت. با فرض اینکه کرم شبتاب زیرپرنورتر از کرم شبتاب η باشد، میزان حرکت کرم شبتاب η از رابطه زیر به دست می‌آید:

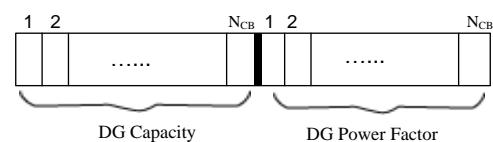
$$x_i = x_i + \beta_0 \exp(-\gamma s_{ij}^2)(x_j - x_i) + \varphi(\text{rand} - \frac{1}{2}) \quad (16)$$

β_0 ضریب جذابیت بین دو کرم شبتاب، γ ضریب جذب نور توسط محیط، φ ضریب بردار جابجایی تصادفی و s_{ij} فاصله اقلیدسی بین دو کرم شبتاب است که به صورت زیر محاسبه می‌شود:

$$s_{ij} = \|x_i - x_j\| = \sqrt{\sum_{k=1}^M (x_i^k - x_j^k)^2} \quad (17)$$

در الگوریتم پیشنهادی هر مؤلفه‌ای که از حافظه هارمونی انتخاب شده و برای تنظیم گام برگزیده می‌شود، به جای تغییر تصادفی که در الگوریتم هارمونی استاندارد انجام می‌گیرد، از روش جابجایی کرم‌های شبتاب برای تغییر آن استفاده می‌شود. برخلاف الگوریتم کرم شبتاب که همه کرم‌ها به سمت یکدیگر جابجا می‌شوند، در الگوریتم پیشنهادی مؤلفه انتخاب شده از حافظه به سمت بهترین بردار هارمونی موجود در حافظه حرکت خواهد کرد. البته میزان جابجایی آن بستگی به فاصله آن از بهترین بردار دارد. علاوه بر این مؤلفه انتخاب شده یک جابجایی تصادفی نیز خواهد داشت.

جزئیات نحوه ایجاد بردار هارمونی جدید در الگوریتم جستجوی هارمونی ترکیبی پیشنهادی در جدول (۲) مشاهده می‌شود.



شکل (۲): ساختار پیشنهادی برای کدگذاری بردار هارمونی

۶-۱- روش شبهدینامیکی برای برنامه‌ریزی دینامیکی شبکه توزیع

روش شبهدینامیکی برای حل مسئله برنامه‌ریزی دینامیکی شبکه توزیع از دو مرحله تشکیل یافته است [۷]. در مرحله اول با در نظر گرفتن بار سال آخر، مسئله برای این سال حل می‌شود. در واقع مرحله اول همان رویکرد استاتیکی است. جواب‌های بهدهست آمده در این مرحله نشان‌دهنده تجهیزاتی است که در طول دوره برنامه‌ریزی بایستی به شبکه اضافه شده یا توسعه یابند. در مرحله دوم با شروع از سال اول مسئله حل می‌گردد. در این مرحله، از بین جواب‌هایی که در مرحله اول بهدهست آمده‌اند (یعنی تجهیزاتی که بایستی برای تأمین بار سال آخر به شبکه اضافه شده یا توسعه یابند) برای حل مسئله استفاده می‌شود. با تأثیر رشد بار برای تمامی سال‌ها ما بین سال اول و سال آخر مسئله حل می‌گردد. پس از پایان مرحله دوم مجموعه‌ای از تجهیزاتی که در هر سال باید به سیستم اضافه شوند یا از بین تجهیزات موجود توسعه یابند، بهدهست می‌آید.

۷- شبیه‌سازی

در ادامه مدل پیشنهادی برای برنامه‌ریزی توسعه روی یک شبکه توزیع نمونه ۳۸ شینه فشار متوسط مورد ارزیابی قرار گرفته است [۳]. بارهای این شبکه ترکیبی از بارهای خانگی، تجاری و صنعتی هستند. در سال شروع برنامه‌ریزی بار کل شبکه $MW_{40,45}$ و $MVAR_{5,0,32}$ بهوده که با در نظر گرفتن رشد سالانه ۸٪ در سال آخر برنامه‌ریزی به $MW_{3,40,12}$ و $MVAR_{5,0,32}$ افزایش یافته است. شکل (۳) شمایی از این شبکه را نشان می‌دهد. ظرفیت ترانسفورماتور موجود در پست این شبکه MVA_5 است. برای افزایش ظرفیت پست دو ترانسفورماتور سه فاز MVA_2 هر کدام با هزینه نصب $M\$_{0,05}$ موجود است. ضریب توان کاری ترانسفورماتورهای پست ۸۵٪ فرض می‌شود.

شینه‌ای کاندید نصب منابع تولید پراکنده روی شکل مشخص شده‌اند. ظرفیت این منابع به صورت مضرب صحیحی از $100KVA$ و بیشترین ظرفیت قابل نصب 2000 است. فرض می‌شود این منابع قادرند در هر یک از ضریب توان‌های $0,085$ ، $0,09$ و $0,1$ کار کنند. بهدلیل محدودیت این شبکه نمی‌توان بیش از ۵ منبع تولید پراکنده در یک سال در حال کار باشند [۹]. اطلاعات مربوط به هزینه این منابع و سایر پارامترهای این شبکه در جداول (۳) و (۴) آورده شده است.

برای این شبکه نرخ خرابی خطوط $f/km_{0,12}$ در نظر گرفته شده است. بقیه تجهیزات شبکه توزیع ۱۰۰٪ قابل اطمینان فرض می‌شوند. مدت زمان لازم برای مکان‌یابی خطوط و عملکرد ادوات کلیدزنی نیز ۳ ساعت در نظر گرفته شده است.

شبکه‌های توزیع بدليل بازه وسیع مقادیر مقاومت‌ها و اندوکتانس‌ها و همچنین ساختار شعاعی در ردیف شبکه‌های با شرایط بد قرار می‌گیرند. روش‌های مختلفی برای پخش بار این شبکه‌ها در مراجع و مقالات ارائه شده است. در این تحقیق از پخش بار مبتنی بر روش جاروب رفت و برگشت^۸ استفاده شده است [۱۲].

در این روش با شروع از شین انتهایی شبکه و اختصاص عددی دلخواه (معمولًا ولتاژ نامی شبکه) به ولتاژ این شین، به سمت پست اصلی حرکت کرده، ولتاژ و جریان بقیه شین‌ها و جریان خطوط بهدهست می‌آید (جاروب رفت). سپس با اختصاص ولتاژ نامی به اولین شین (که به پست اصلی متصل است) و با استفاده از جریان‌های محاسبه شده خطوط در مرحله جاروب رفت، ولتاژ جدید برای سایر شین‌ها بهدهست می‌آید (جاروب برگشت). این فرآیند تا جایی که مقدار بهدهست آمده برای ولتاژ شین‌ها از دقت کافی برخوردار باشد ادامه می‌یابد.

لازم به ذکر است که در این مقاله منابع تولید پراکنده به صورت PQ ثابت و با یک ضریب توان ثابت و مشخص در محاسبات پخش بار مدل می‌شوند [۱۳].

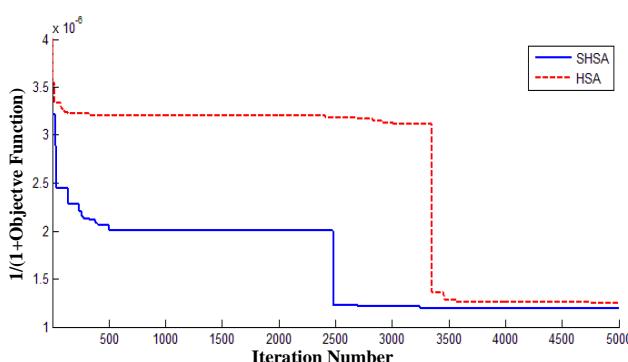
۶- برنامه‌ریزی دینامیکی شبکه توزیع

به طور کلی حل مسئله برنامه‌ریزی توسعه شبکه‌های توزیع با دو رویکرد انجام می‌پذیرد:

- رویکرد استاتیکی: در این رویکرد یک افق زمانی در نظر گرفته شده، مقدار بار برای سال آخر دوره برنامه‌ریزی بهدهست آمده و مسئله برای این سال حل می‌گردد. هدف مسئله تعیین نوع، محل و ظرفیت تجهیزات لازم برای نصب یا توسعه تجهیزات موجود در شبکه برای تأمین بار در سال آخر است. همه تجهیزات مشخص شده، در اولین سال شروع برنامه‌ریزی در شبکه نصب و راهاندازی شده و یا از بین تجهیزات موجود توسعه می‌یابند.

- رویکرد دینامیکی: در این رویکرد هدف مسئله نه تنها تعیین نوع، محل و ظرفیت تجهیزات لازم برای نصب یا توسعه تجهیزات موجود در شبکه است، بلکه بهترین زمان ممکن برای نصب یا توسعه نیز مشخص می‌گردد. در این رویکرد با در نظر گرفتن رشد بار سالیانه در هر سال، کل دوره برنامه‌ریزی به چند زیر دوره تقسیم شده و مسئله برای هر زیر دوره با در نظر گرفتن تجهیزات نصب شده یا توسعه داده شده در دوره‌های قبل، حل می‌شود.

رویکرد دینامیکی به دلیل وجود وابستگی بین سال‌های مختلف برنامه‌ریزی، بسیار پیچیده‌تر و مشکل تر از رویکرد استاتیکی است. ولی در عین حال جواب بهدهست آمده بسیار به صرفه‌تر است. در این مقاله ما از رویکرد دینامیکی و براساس روش شبهدینامیک برای حل مسئله برنامه‌ریزی توسعه شبکه توزیع با درنظر گرفتن منابع تولید پراکنده استفاده خواهیم کرد.



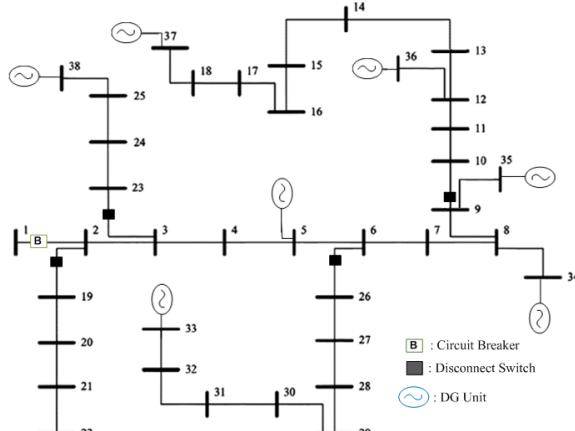
شکل (۴): مشخصه همگرایی دو الگوریتم برای حل مسئله در سال اول برنامه ریزی

در جدول (۶) نتایج حاصل از حل مسئله برنامه ریزی با استفاده از الگوریتم پیشنهادی با جزئیات بیشتری نشان داده شده است. همچنین در این جدول نتایج مربوط به برنامه ریزی شبکه بدون در نظر گرفتن منابع تولید پراکنده برای مقایسه آورده شده است. جدول (۷) نیز ظرفیت منابع تولید پراکنده قابل نصب روی شینهای کاندید در هر سال و ضریب توان کاری آنها را نشان می‌دهد.

همانطور که ملاحظه می‌شود، برنامه ریزی شبکه توزیع با در نظر گرفتن منابع تولید پراکنده موجب کاهش قابل ملاحظه‌ای در هزینه‌های شبکه شده لذا سود نسبت به حالت برنامه ریزی بدون در نظر گرفتن منابع تولید پراکنده افزایش چشم‌گیری یافته است. یکی از تأثیرات حضور منابع تولید پراکنده کاهش میزان بارگذاری خطوط و در نتیجه کاهش هزینه‌های مربوط به افزایش ظرفیت خطوط است. در حالت برنامه ریزی بدون منابع تولید پراکنده در طول پنج سال دوره برنامه ریزی ۲۱ خط شبکه نیاز به افزایش ظرفیت دارد. این عدد در حالت برنامه ریزی در حضور منابع تولید پراکنده به تعداد ۸ خط کاهش می‌یابد.

یکی دیگر از مزایای برنامه ریزی شبکه توزیع با مشارکت منابع تولید پراکنده، کاهش توان خریداری شده از شبکه انتقال و در نتیجه کاهش هزینه خرید برق است. همچنین در این حالت نیازی به نصب ترانسفورماتور و افزایش ظرفیت پست نیست، ولی در حالت برنامه ریزی بدون منابع تولید پراکنده با توجه به افزایش بار بایستی یک ترانسفورماتور ۲ MVA در سال دوم برنامه ریزی در پست نصب کرد.

حضور منابع تولید پراکنده تأثیر قابل ملاحظه‌ای روی تلفات شبکه توزیع نیز دارد که در شکل (۵) نشان داده شده است. همانطور که مشاهده می‌شود تلفات شبکه در طول سال‌های برنامه ریزی کاهش قابل ملاحظه‌ای داشته است. از مزایای دیگر مشارکت منابع تولید پراکنده در تأمین بار مشترکین، افزایش قابلیت اطمینان شبکه است. شکل (۶) تأثیر منابع تولید پراکنده روی قابلیت اطمینان شبکه مورد



شکل (۳): شبکه ۳۸ شینه مورد مطالعه

جدول (۳): قیمت فروش برق و هزینه انرژی تأمین نشده برای بارهای مختلف [۱۴, ۲]

نوع بار	قیمت فروش برق (₵/kWh)	هزینه انرژی تأمین نشده (\$/kWh)
صنعتی	۷	۱۱/۰۵
خانگی	۱۱/۸	۰/۱۰۵
تجاری	۱۰/۴	۳/۶

جدول (۴): پارامترهای فنی و اقتصادی شبکه مورد مطالعه [۱۵]

پارامتر	مقدار
طول عمر پروژه	۳۰ سال
طول دوره برنامه ریزی	۵ سال
نرخ بهره	%۱۲/۵
انحراف ولتاژ مجاز شین‌ها	%۵
هزینه نصب منابع تولید پراکنده	۰/۵ (M\$/MVA)
هزینه بهره‌برداری منابع تولید پراکنده	۵۰ (\$/MW)
هزینه ارتقای خط	۰/۱۵ (M\$/km)
قیمت خرید برق از شبکه	۷۰ (\$/MWh)

جدول (۵): نتایج بدست آمده از اجرای الگوریتم‌ها

روش بهینه‌سازی	بهترین سود (M\$)	متوسط سود (M\$)	بدترین سود (M\$)
الگوریتم جستجوی هارمونی ترکیبی	۳/۴۵۵۸	۳/۵۳۰۶	۳/۶۶۷۰
الگوریتم جستجوی هارمونی استاندارد	۳/۲۸۹۶	۳/۴۶۰۰	۳/۶۲۷۵

ابتدا برای نشان دادن کارایی الگوریتم جستجوی هارمونی پیشنهادی، مسئله را با استفاده از الگوریتم جستجوی هارمونی ترکیبی و الگوریتم جستجوی هارمونی استاندارد حل می‌کنیم. هر کدام از الگوریتم‌ها ۲۰ مرتبه به صورت مستقل اجرا و نتایج در جدول (۵) آورده شده است. مشخصه همگرایی دو الگوریتم برای حل مسئله در سال اول دوره برنامه ریزی در شکل (۴) رسم شده است. همانطور که پیداست الگوریتم پیشنهادی عملکرد و همگرایی بهتری نسبت به الگوریتم استاندارد دارد.

جدول (۶): نتایج برنامه‌ریزی شبکه مورد مطالعه - هزینه‌ها و درآمدهای سرمایه‌گذاری

برنامه‌ریزی با در نظر گرفتن منابع تولید پراکنده					برنامه‌ریزی بدون منابع تولید پراکنده					درآمد و هزینه‌ها (M\$)
سال ۵	سال ۴	سال ۳	سال ۲	سال ۱	سال ۵	سال ۴	سال ۳	سال ۲	سال ۱	
۱/۵۱۲۹	۱/۲۴۳۵	۰/۶۱۳۳	۱/۱۰۸۲	۰/۸۳۷۹	۰/۴۶۳۱	۰/۲۹۹۳	-۲/۸۰۱۷	-۱/۶۷	-۰/۶۳۱۵	سود سالانه
۴/۸۱۱۲	۴/۴۵۶۸	۴/۱۳۳۷	۳/۸۱۲۷	۳/۵۴۷۶	۴/۵۳۰۲	۴/۲۱۹۰	۳/۹۲۷۶	۳/۶۵۴۹	۳/۴	درآمد سالانه
۲/۲۹۸۲	۳/۲۱۳۳	۳/۵۲۰۴	۲/۷۰۴۵	۲/۷۰۹۷	۴/۰۶۷۱	۳/۹۱۹۷	۶/۷۲۹۳	۵/۳۲۴۹	۴/۰۳۱۵	کل هزینه‌های سالانه
۱/۴۹۶۸	۱/۴۰۷۱	۱/۲۹۱۰	۱/۱۳۴۱۳	۱/۱۵۲۷	۳/۳۳۲۸	۳/۰۸۹۲	۲/۸۶۳۱	۲/۶۵۳۳	۲/۴۵۸۸	هزینه خرید برق
-	-	-	-	-	-	-	-	۰/۰۰۶۴	-	هزینه نصب ترانسفورماتور
۰/۰۱۹۳	۰/۰۱۲۹	۰/۰۳۲۲	۰	۰/۱۵۴۵	-	-	-	-	-	هزینه نصب تولید پراکنده
۱/۳۳۸۱	۱/۲۲۴۲	۱/۱۴۵۴	۰/۹۵۹۲	۰/۹۵۹۲	-	-	-	-	-	هزینه بهره‌برداری تولید پراکنده
۰/۰۶۷۵	۰/۲۲۰۵	۰/۷۲۹۰	۰/۱۰۵۰	۰/۱۶۶۵	۰/۲۹۲۵	۰/۴۲۱۵	۲/۴۸۷۵	۲/۳۱۴۵	۱/۲۴۸	هزینه ارتقای خط
۰/۳۷۶۵	۰/۳۴۸۶	۰/۳۲۲۸	۰/۲۹۸۹	۰/۲۷۶۸	۰/۴۴۱۸	۰/۴۰۹۰	۰/۳۷۸۷	۰/۳۵۰۷	۰/۳۲۴۷	هزینه انرژی تأمین نشده
۳/۶۶۷۰					-۳/۴۰۸۴					کل سود دوره برنامه‌ریزی

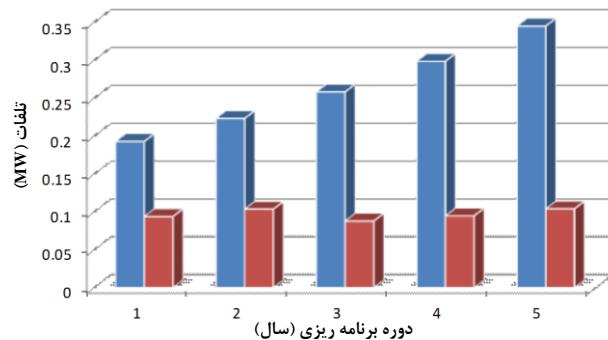
مطالعه را نشان می‌دهد. مطابق با این شکل قابلیت اطمینان شبکه توزیع در حضور منابع تولید پراکنده بهبود یافته است.

۸- نتیجه‌گیری

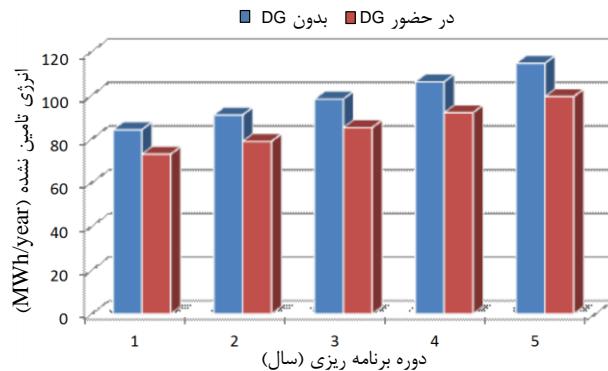
در این مقاله مدلی جدید برای برنامه‌ریزی توسعه شبکه‌های توزیع در یک افق زمانی چند ساله ارائه شد. در مدل پیشنهادی منابع تولید پراکنده به عنوان گزینه‌ای جدید و اقتصادی برای توسعه شبکه مطرح شدند. مدل پیشنهادی با هدف بیشینه کردن مقدار سود مالک شبکه به دنبال پیدا کردن ظرفیت و مکان بهینه نصب منابع تولید پراکنده در شبکه است. متغیر دیگر بهینه‌سازی در مدل پیشنهادی زمان نصب این منابع در شبکه است که با استفاده از روش شبهدینامیکی به دست می‌آید. بارهای شبکه به صورت واقعی در محاسبات پخش بار مدل شدند. همچنین در محاسبه هزینه انرژی تأمین نشده شبکه مدل‌های مختلف بار لحاظ گردید.

یک الگوریتم جستجوی هارمونی ترکیبی نیز برای حل مدل ارائه شد. در الگوریتم جستجوی هارمونی ترکیبی مرحله تنظیم گام با استفاده از روش حرکت کرم‌های شبتاب در الگوریتم کرم شبتاب انجام می‌گیرد. مدل پیشنهادی برای برنامه‌ریزی یک شبکه ۳۸ شینه مورد استفاده و ارزیابی قرار گرفت. نتایج حاصل حاکی از عملکرد بهتر الگوریتم پیشنهادی در مقایسه با الگوریتم جستجوی هارمونی استاندارد است.

اطلاعات مربوط به شبکه توزیع نمونه ۳۸ شینه فشار متوسط در مقدار توان پایه یک مگاوات در جدول (۸) ارائه شده است.



شکل (۵): تلفات شبکه مورد مطالعه در دو حالت برنامه‌ریزی



شکل (۶): قابلیت اطمینان شبکه مورد مطالعه در دو حالت برنامه‌ریزی

جدول (۷): نتایج برنامه‌ریزی شبکه مورد مطالعه - ظرفیت (MW) و ضریب توان منابع تولید پراکنده

ضریب توان	شین‌های کاندید نصب منابع تولید پراکنده						
	شین ۳۸	شین ۳۷	شین ۳۶	شین ۳۵	شین ۳۴	شین ۳۳	شین ۵
۰/۱	۰/۲	۱/۵	-	۰/۵	۰/۱	-	۱
۰/۱	۰/۲	۱/۵	-	۰/۵	۰/۱	-	۲
۰/۱	۰/۲	۱/۵	-	۰/۵	۰/۶	-	۳
۰/۱	۰/۳	۱/۵	-	۰/۵	۰/۷	-	۴
۰/۱	۰/۳	۱/۶	-	۰/۵	۰/۹	-	۵
۰/۹	۰/۹۵	۰/۹	-	۰/۹۵	۰/۸۵	-	ضریب توان

- distributed generation planning," *Electrical Power and Energy Systems* vol. 33 pp. 1243-1250, 2011.
- [5] A. M. El-Zonkoly, "Optimal placement of multi-distributed generation units including different load models using particle swarm optimisation," *IET Gener. Transm. Distrib.*, vol. 5, pp. 760-771, 2011.
- [6] S. Abdi and K. Afshar, "Application of IPSO-Monte Carlo for optimal distributed generation allocation and sizing," *Electrical Power and Energy Systems*, vol. 44 pp. 786-797, 2013.
- [7] I. J. Ramirez-Rosado and T. Giinen, "Pseudo-dynamic planning for expansion of power distribution systems," *IEEE Transactions on Power Systems*, vol. 6, pp. 245-254, February 1991.
- [8] I.-S. Bae and J.-O. Kim, "Reliability Evaluation of Distributed Generation Based on Operation Mode," *IEEE Transactions on Power Systems*, vol. 22, pp. 785-790, May 2007.
- [9] M. F. Shaaban, Y. M. Atwa, and E. F. El-Saadany, "DG Allocation for Benefit Maximization in Distribution Networks," *IEEE Transactions on Power Systems*, vol. 28, pp. 639 - 649, May 2013.
- [10] K. Lee and Z. Geem, "A new meta-heuristic algorithm for continuous engineering optimization: harmony search theory and practice," *Comput. Methods Appl. Mech. Engrg.*, vol. 194, pp. 3902-3933, 2005.
- [11] X.-S. Yang, "Firefly Algorithms for Multimodal Optimization," *Stochastic Algorithms: Foundations and Applications, SAGA 2009, Lecture Notes in Computer Sciences*, vol. 5792, pp. 169-178, 2009.
- [12] W. H. Kersting, *Distribution system modeling and analysis*. New York: CRC Press LLC, 2002.
- [13] E. Naderi, H. Seifi, and M. S. Sepasian, "A Dynamic Approach for Distribution System Planning Considering Distributed Generation," *IEEE Transactions on Power Delivery*, vol. 27, pp. 1313-1322, July 2012.
- [14] N. Khalesi, N. Rezaei, and M. R. Haghifam, "DG allocation with application of dynamic programming for loss reduction and reliability improvement," *Electrical Power and Energy Systems*, vol. 33, pp. 288-295, 2011.
- [15] W. El-Khattam, Y. G. Hegazy, and M. M. A. Salama, "An Integrated Distributed Generation Optimization Model for Distribution System Planning," *IEEE Transactions on Power Systems*, vol. 20, pp. 1158-1165, May 2005.

زیرنویس‌ها

¹ Distributed Companies (DISCOs)

² Distributed Generation (DG)

³ Pseudo dynamic

⁴ Firefly algorithm

⁵ Energy Not Supplied (ENS)

⁶ Harmony Search Algorithm (HSA)

⁷ Decision variables

⁸ Backward-forward sweep

جدول (۸): اطلاعات شبکه توزیع نمونه

		امپدانس خطوط				بارها	
از	به	RP.u.	XP.u.	S _L	P _{P.U.}	Q _{P.U.}	L _T
۱	۲	۰/۰۰۵۷۴	۰/۰۰۲۹۳	۴/۶	۰/۱	۰/۰۶	خ
۲	۳	۰/۰۰۳۰۷	۰/۰۱۵۶۴	۴/۱	۰/۰۹	۰/۰۴	ص
۳	۴	۰/۰۰۲۲۷۹	۰/۰۱۱۱۶۱	۲/۹	۰/۱۲	۰/۰۸	ت
۴	۵	۰/۰۰۲۲۷۳	۰/۰۱۰۲۰۹	۲/۹	۰/۰۶	۰/۰۳	خ
۵	۶	۰/۰۰۵۱	۰/۰۴۴۰۲	۲/۹	۰/۰۶	۰/۰۲	ص
۶	۷	۰/۰۰۱۱۶۶	۰/۰۰۲۸۰۵۲	۱/۵	۰/۲	۰/۱	ت
۷	۸	۰/۰۰۴۴۳	۰/۰۱۴۶۴	۱/۰۵	۰/۲	۰/۱	ت
۸	۹	۰/۰۰۶۴۱۳	۰/۰۰۴۶۰۸	۱/۰۵	۰/۰۶	۰/۰۲	ص
۹	۱۰	۰/۰۰۸۵۰۱	۰/۰۰۴۶۰۸	۱/۰۵	۰/۰۶	۰/۰۲	ت
۱۰	۱۱	۰/۰۰۱۲۲۴	۰/۰۰۴۰۵	۱/۰۵	۰/۰۴۵	۰/۰۳	ت
۱۱	۱۲	۰/۰۰۲۲۳۱	۰/۰۰۷۷۱	۱/۰۵	۰/۰۶	۰/۰۳۵	خ
۱۲	۱۳	۰/۰۰۹۱۴۱	۰/۰۷۱۹۷	۰/۵	۰/۰۶	۰/۰۳۵	ت
۱۳	۱۴	۰/۰۰۲۲۷۲	۰/۰۰۴۴۲۹	۰/۴۵	۰/۱۲	۰/۰۸	خ
۱۴	۱۵	۰/۰۰۳۶۸	۰/۰۰۳۲۷۵	۰/۳	۰/۰۶	۰/۰۱	ت
۱۵	۱۶	۰/۰۰۴۶۴۷	۰/۰۰۳۳۹۴	۰/۲۵	۰/۰۶	۰/۰۲	ص
۱۶	۱۷	۰/۰۰۸۰۲۶	۰/۰۱۷۱۶	۰/۲۵	۰/۰۶	۰/۰۲	ت
۱۷	۱۸	۰/۰۰۴۵۵۸	۰/۰۰۳۵۷۴	۰/۱	۰/۰۹	۰/۰۴	ص
۱۸	۱۹	۰/۰۰۱۰۲۱	۰/۰۰۹۷۴	۰/۵	۰/۰۹	۰/۰۴	خ
۱۹	۲۰	۰/۰۰۹۳۶۶	۰/۰۰۸۴۴	۰/۵	۰/۰۹	۰/۰۴	ت
۲۰	۲۱	۰/۰۰۲۵۵	۰/۰۰۲۹۷۹	۰/۲۱	۰/۰۹	۰/۰۴	ص
۲۱	۲۲	۰/۰۰۴۴۱۴	۰/۰۰۵۸۳۶	۰/۱۱	۰/۰۹	۰/۰۴	خ
۲۲	۲۳	۰/۰۰۲۸۰۹	۰/۰۰۱۹۲	۱/۰۵	۰/۰۹	۰/۰۵	ت
۲۳	۲۴	۰/۰۰۵۹۲	۰/۰۰۴۴۱۵	۱/۰۵	۰/۴۲	۰/۲	ت
۲۴	۲۵	۰/۰۰۵۵۷۹	۰/۰۰۴۳۶۶	۰/۵	۰/۴۲	۰/۲	ت
۲۵	۲۶	۰/۰۰۱۲۶۴	۰/۰۰۰۶۴۴	۱/۵	۰/۰۶	۰/۰۲۵	ت
۲۶	۲۷	۰/۰۰۱۷۷	۰/۰۰۰۹۰۱	۱/۵	۰/۰۶	۰/۰۲۵	ص
۲۷	۲۸	۰/۰۰۵۹۹۴	۰/۰۰۵۸۱۴	۱/۵	۰/۰۶	۰/۰۲	ت
۲۸	۲۹	۰/۰۰۰۵۰۷	۰/۰۰۴۳۶۲	۱/۵	۰/۱۲	۰/۰۷	ت
۲۹	۳۰	۰/۰۰۳۱۶	۰/۰۰۱۶۱	۱/۵	۰/۲	۰/۶	ت
۳۰	۳۱	۰/۰۰۶۴۷	۰/۰۰۵۹۹۶	۰/۵	۰/۱۵	۰/۰۷	خ
۳۱	۳۲	۰/۰۰۱۹۳۳	۰/۰۰۲۲۵۲	۰/۵	۰/۲۱	۰/۱	خ
۳۲	۳۳	۰/۰۰۲۱۲۳	۰/۰۰۳۲۰۱	۰/۱	۰/۰۶	۰/۰۴	ت
۳۳	۳۴	۰/۰۱۲۴۵۳	۰/۰۱۲۴۵۳	۰/۵	۰/۰۹	۰/۰۵	ص
۳۴	۳۵	۰/۰۱۲۴۵۳	۰/۰۱۲۴۵۲	۰/۵	۰/۰۹	۰/۰۵	خ
۳۵	۳۶	۰/۰۱۲۴۵۳	۰/۰۱۲۴۵۲	۰/۵	۰/۰۴۵	۰/۰۳	ت
۳۶	۳۷	۰/۰۳۱۱۳	۰/۰۳۱۱۳	۰/۵	۰/۰۶	۰/۰۴	ت
۳۷	۳۸	۰/۰۳۱۱۳	۰/۰۳۱۱۳	۰/۱	۰/۰۴۵	۰/۰۳	ص

بار حقيقی=P / توان انتقالی مجاز خط=S_L / شين انتهای=T / شين ابتداء=F

تجاري=T / صنعتي=ص / خانگی=خ / نوع بار=L_T / بار راکتیو=Q

مراجع

- [1] H. Falaghi, C. Singh, M.-R. Haghifam, and M. Ramezani, "DG integrated multistage distribution system expansion planning," *Electrical Power and Energy Systems*, vol. 33 pp. 1489-1497, 2011.
- [2] R. Ebrahimi, M. Ehsan, and H. Nouri, "A profit-centric strategy for distributed generation planning considering time varying voltage dependent load demand," *Electrical Power and Energy Systems*, vol. 44 pp. 168-178, 2013.
- [3] D. Singh, R. K. Misra, and D. Singh, "Effect of Load Models in Distributed Generation Planning," *IEEE Transactions on Power Systems*, vol. 22, pp. 2204-2212, November 2007.
- [4] K. Qian, C. Zhou, M. Allan, and Y. Yuan, "Effect of load models on assessment of energy losses in